



日 本 国 特 許 庁
JAPAN PATENT OFFICE

CFE 318345(3/2)

124239/2001

09/845,498

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office

出 願 年 月 日

Date of Application:

2001年 4月23日

出 願 番 号

Application Number:

特願2001-124239

出 願 人

Applicant(s):

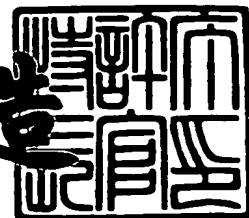
キヤノン株式会社

RECEIVED
AUG - 5 2001
TC 2800 MAIL ROOM

2001年 5月30日

特 許 庁 長 官
Commissioner,
Japan Patent Office

及 川 耕 造



出証番号 出証特2001-3047003

【書類名】 特許願

【整理番号】 4464044

【提出日】 平成13年 4月23日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 B41J 2/175

【発明の名称】 記録装置及び記録方法並びに記憶媒体

【請求項の数】 51

【発明者】

【住所又は居所】 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社
社内

【氏名】 小板橋 規文

【発明者】

【住所又は居所】 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社
社内

【氏名】 八島 正孝

【発明者】

【住所又は居所】 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社
社内

【氏名】 柴田 烈

【特許出願人】

【識別番号】 000001007

【住所又は居所】 東京都大田区下丸子3丁目30番2号

【氏名又は名称】 キヤノン株式会社

【代表者】 御手洗 富士夫

【代理人】

【識別番号】 100066061

【住所又は居所】 東京都港区新橋1丁目18番16号 日本生命新橋ビル
3階

【弁理士】

【氏名又は名称】 丹羽 宏之

【電話番号】 03(3503)2821

【選任した代理人】

【識別番号】 100094754

【住所又は居所】 東京都港区新橋 1 丁目 1 8 番 1 6 号 日本生命新橋ビル 3 階

【弁理士】

【氏名又は名称】 野口 忠夫

【電話番号】 03(3503)2821

【先の出願に基づく優先権主張】

【出願番号】 特願2000-132174

【出願日】 平成12年 5月 1日

【整理番号】 4158119

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 011707

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 9703800

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 記録装置及び記録方法並びに記憶媒体

【特許請求の範囲】

【請求項 1】 複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録装置において、

画像データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録媒体上に画像を記録する記録ヘッド駆動手段と、

前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子による記録画像の欠陥を補完するための、夫々異なる手法により補完を行う複数の補完手段と、

記録される画像に応じて前記複数の補完手段を選択的に用い、補完記録制御操作を司る制御手段と、を有することを特徴とする記録装置。

【請求項 2】 前記複数の補完手段は、記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対して、前記記録動作を行わない記録素子による記録色とは異なる色により補完記録を行う第 1 の補完手段を含むことを特徴とする請求項 1 記載の記録装置。

【請求項 3】 前記複数の補完手段は、記録動作を行わない記録素子に対応する画像データに基づいて、前記記録動作を行わない記録素子の近傍に位置する記録素子に対応する画像データを補正することにより、記録画像の欠陥を補完する第 2 の補完手段を含むことを特徴とする請求項 1 記載の記録装置。

【請求項 4】 前記複数の補完手段は、記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対して、前記記録動作を行わない記録素子による記録色とは異なる色により補完記録を行う第 1 の補完手段と、

記録動作を行わない記録素子に対応する画像データに基づいて、前記記録動作を行わない記録素子の近傍に位置する記録素子に対応する画像データを補正することにより、記録画像の欠陥を補完する第 2 の補完手段と、を含むことを特徴とする請求項 1 記載の記録装置。

【請求項 5】 前記制御手段は、記録される画像のデューティに対応した補完手段を選択制御することを特徴とする請求項 1 記載の記録装置。

【請求項 6】 前記制御手段は、記録される画像のデューティが高い場合は

、前記第 1 の補完手段を選択制御し、記録される画像のデューティが低い場合は、前記第 2 の補完手段を選択制御することを特徴とする請求項 1 記載の記録装置。

【請求項 7】 前記第 1 の補完手段は、夫々異なる複数の色に対応した記録を行うと共に、記録動作を行わない記録素子による記録色と明度の近似する色により補完記録を行うことを特徴とする請求項 2、4、または 6 の何れかに記載の記録装置。

【請求項 8】 前記第 1 の補完手段は、記録動作を行わない記録素子に対応した画像データを、補完記録を行う記録素子に対応した記録色に応じて補正する補正手段を有し、該補正手段により補正された画像データに基づいて補完記録を行うことを特徴とする請求項 7 に記載の記録装置。

【請求項 9】 前記第 2 の補完手段は、記録動作を行わない記録素子に対応する濃度を示す多値の画像データが表す濃度に応じて、近傍の記録素子に対応した画像データが表す濃度を補正することを特徴とする請求項 3、4、または 6 の何れかに記載の記録装置。

【請求項 10】 前記記録動作を行わない記録素子は、記録動作が不可能な状態となった記録素子を含むことを特徴とする請求項 1 乃至 9 の何れかに記載の記録装置。

【請求項 11】 前記記録ヘッドは、複数のノズルを有し、前記記録素子の駆動により前記ノズルからインクを吐出して記録を行うインクジェットヘッドであることを特徴とする請求項 1 記載の記録装置。

【請求項 12】 前記記録素子は、インクに熱エネルギーを与える電気熱変換体から成り、前記熱エネルギーによりインク中に気泡を発生させてノズルからインクを吐出させることを特徴とする請求項 11 記載の記録装置。

【請求項 13】 複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、画像データに基づいて記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録方法において、

前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子を特定する工程と、
記録された画像を判定する工程と、

この判定結果に基づいて、記録動作を行わない記録素子による記録画像の欠陥

を補完するための補完手法を夫々異なる複数の補完手法の中から選択制御する工程と、

選択された補完手法により、記録動作を行わない記録素子によって記録されるべき画像を補完して記録を行う工程と、を含むことを特徴とする記録方法。

【請求項 1 4】 前記複数の補完手法は、記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対して、前記記録動作を行わない記録素子による記録色とは異なる色により補完記録を行う第 1 の補完手法を含むことを特徴とする請求項 1 3 に記載の記録方法。

【請求項 1 5】 前記複数の補完手法は、記録動作を行わない記録素子に対応する画像データに基づいて、前記記録動作を行わない記録素子の近傍に位置する記録素子に対応する画像データを補正することにより、記録画像の欠陥を補完する第 2 の補完手法を含むことを特徴とする請求項 1 3 に記載の記録方法。

【請求項 1 6】 前記複数の補完手法は、記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対して、前記記録動作を行わない記録素子による記録色とは異なる色により補完記録を行う第 1 の補完手法と、

記録動作を行わない記録素子に対応する画像データに基づいて、前記記録動作を行わない記録素子の近傍に位置する記録素子に対応する画像データを補正することにより、記録画像の欠陥を補完する第 2 の補完手法と、を含むことを特徴とする請求項 1 3 記載の記録方法。

【請求項 1 7】 前記第 1 の補完手法は、記録動作を行わない記録素子による記録色と明度の近似する色により補完記録を行うことを特徴とする請求項 1 4、または 1 6 の何れかに記載の記録方法。

【請求項 1 8】 前記第 1 の補完手法は、記録動作を行わない記録素子に対応した画像データを、補完記録を行う記録素子に対応した記録色に応じて補正する工程を有し、該工程で補正された画像データに基づいて補完記録を行うことを特徴とする請求項 1 7 記載の記録方法。

【請求項 1 9】 前記第 2 の補完手法は、記録動作を行わない記録素子に対応する濃度を示す多値の画像データが表す濃度に応じて、近傍の記録素子に対応した画像データが表す濃度を補正することを特徴とする請求項 1 5 記載の記録方

法。

【請求項 2 0】 前記第 1 の補完手法は、記録される画像のデューティが高い場合に、選択的に用いることを、また、前記第 2 の補完手法は、記録される画像のデューティが低い場合に、選択的に用いることを特徴とする請求項 1 6 に記載の記録方法。

【請求項 2 1】 前記記録動作を行わない記録素子は、記録動作が不可能な状態となった記録素子を含むことを特徴とする請求項 1 3 乃至 1 9 の何れかに記載の記録方法。

【請求項 2 2】 請求項 1 3 記載の記録方法を実現する為のプログラムを格納したことを特徴とする記憶媒体。

【請求項 2 3】 複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、該記録ヘッドにより複数の異なる色に対応した記録を行うことにより、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録装置において、

画像データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録媒体上に画像を記録する記録ヘッド駆動手段と、

前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対して、前記記録動作を行わない記録素子による記録色と明度が近似する異なる色により補完記録を行う補完手段と、
を有することを特徴とする記録装置。

【請求項 2 4】 前記補完手段は、前記記録動作を行わない記録素子に対応した画像データを、補完記録を行う記録色に応じて補正する補正手段を有し、該補正手段により補正された画像データに基づいて補完記録を行うことを特徴とする請求項 2 3 記載の記録装置。

【請求項 2 5】 前記記録動作を行わない記録素子は、記録動作が不可能な状態となった記録素子を含むことを特徴とする請求項 2 3 または 2 4 の何れかに記載の記録装置。

【請求項 2 6】 前記記録ヘッドは、複数のノズルを有し、前記記録素子の駆動により前記ノズルからインクを吐出して記録を行うインクジェットヘッドであることを特徴とする請求項 2 3 乃至 2 5 の何れかに記載の記録装置。

【請求項 2 7】 前記記録素子は、インクに熱エネルギーを与える電気熱変換体から成り、前記熱エネルギーによりインク中に気泡を発生させてノズルからインクを吐出させることを特徴とする請求項 2 6 記載の記録装置。

【請求項 2 8】 複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、該記録ヘッドにより複数の異なる色に対応した記録を行うことにより、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録方法において、

前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子を特定する工程と、
画像データに基づいて記録を行う工程と、

前記記録を行う工程において、前記特定された記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対し、前記記録動作を行わない記録素子による記録色と明度が近似する異なる色により補完記録を行う補完記録工程と、
を含むことを特徴とする記録方法。

【請求項 2 9】 前記補完記録工程は、前記記録動作を行わない記録素子に対応した画像データを、補完記録を行う記録色に応じて補正し、補正された画像データに基づいて補完記録を行うことを特徴とする請求項 2 8 記載の記録方法。

【請求項 3 0】 前記記録動作を行わない記録素子は、記録動作が不可能な状態となった記録素子を含むことを特徴とする請求項 2 8 または 2 9 の何れかに記載の記録方法。

【請求項 3 1】 前記記録ヘッドは、複数のノズルを有し、前記記録素子の駆動により前記ノズルからインクを吐出して記録を行うインクジェットヘッドであることを特徴とする請求項 2 8 乃至 3 0 の何れかに記載の記録方法。

【請求項 3 2】 前記記録素子は、インクに熱エネルギーを与える電気熱変換体から成り、前記熱エネルギーによりインク中に気泡を発生させてノズルからインクを吐出させることを特徴とする請求項 3 1 記載の記録方法。

【請求項 3 3】 請求項 2 8 記載の記録方法を実現する為のプログラムを格納したことを特徴とする記憶媒体。

【請求項 3 4】 複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、該記録ヘッドにより複数の異なる色に対応した記録を行うことにより、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録装置において、

画像データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録媒体上に画像を記録する記録ヘッド駆動手段と、

黒色以外に対応する記録素子の内、記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対して、黒色の記録を行う記録素子により補完記録を行う補完手段と、を有することを特徴とする記録装置。

【請求項 3 5】 前記補完手段は、前記記録動作を行わない記録素子に対応した画像データを、該画像データが示す色に応じて補正する補正手段を有し、該補正手段により補正された画像データに基づいて補完記録を行うことを特徴とする請求項 3 4 記載の記録装置。

【請求項 3 6】 前記記録動作を行わない記録素子は、記録動作が不可能な状態となった記録素子を含むことを特徴とする請求項 3 4 または 3 5 の何れかに記載の記録装置。

【請求項 3 7】 前記記録ヘッドは、複数のノズルを有し、前記記録素子の駆動により前記ノズルからインクを吐出して記録を行うインクジェットヘッドであることを特徴とする請求項 3 4 乃至 3 6 の何れかに記載の記録装置。

【請求項 3 8】 前記記録素子は、インクに熱エネルギーを与える電気熱変換体から成り、前記熱エネルギーによりインク中に気泡を発生させてノズルからインクを吐出させることを特徴とする請求項 3 7 記載の記録装置。

【請求項 3 9】 複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、該記録ヘッドにより複数の異なる色に対応した記録を行うことにより、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録方法において、

画像データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録媒体上に画像を記録する工程と、

黒色以外に対応する記録素子の内、記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対して、黒色の記録を行う記録素子により補完記録を行う補完記録工程と、を含むことを特徴とする記録方法。

【請求項 4 0】 前記補完記録工程は、前記記録動作を行わない記録素子に対応した画像データを、該画像データが示す色に応じて補正する工程を有し、該

工程で補正された画像データに基づいて補完記録を行う工程とを含むことを特徴とする請求項 3 9 記載の記録方法。

【請求項 4 1】 前記記録動作を行わない記録素子は、記録動作が不可能な状態となった記録素子を含むことを特徴とする請求項 3 9 または 4 0 の何れかに記載の記録方法。

【請求項 4 2】 前記記録ヘッドは、複数のノズルを有し、前記記録素子の駆動により前記ノズルからインクを吐出して記録を行うインクジェットヘッドであることを特徴とする請求項 3 9 乃至 4 2 の何れかに記載の記録方法。

【請求項 4 3】 前記記録素子は、インクに熱エネルギーを与える電気熱変換体から成り、前記熱エネルギーによりインク中に気泡を発生させてノズルからインクを吐出させることを特徴とする請求項 4 2 記載の記録方法。

【請求項 4 4】 請求項 3 9 記載の記録方法を実現する為のプログラムを格納したことを特徴とする記憶媒体。

【請求項 4 5】 複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録装置において、

濃度を示す多値の画像データを入力する入力手段と、

前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子の近傍の記録素子に対応する画像データを補正する補正手段と、

前記補正手段により補正された画像データに基づいて、前記複数の記録素子に対応した、前記記録素子を駆動するための駆動データを生成する生成手段と、

生成された駆動データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録を行う記録制御手段と、

を有することを特徴とする記録装置。

【請求項 4 6】 前記補正手段は、前記記録動作を行わない記録素子の近傍に位置する記録素子に対応する多値の画像データを、該画像データが示す濃度のレベルを高くするよう補正することを特徴とする請求項 4 5 記載の記録装置。

【請求項 4 7】 前記記録動作を行わない記録素子は、記録動作が不可能な状態となった記録素子を含むことを特徴とする請求項 4 5 または 4 6 の何れかに記載の記録装置。

【請求項 4 8】 複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録方法において、

濃度を示す多値の画像データを入力する工程と、

前記記録ヘッドにより記録したテストパターンの濃度のばらつきに基づいて、前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子を判定する工程と、

前記濃度のばらつきに基づいて、前記複数の記録素子それぞれに対応する画像データを補正することにより、前記判定された記録動作を行わない記録素子の近傍に位置する記録素子に対応する画像データを、画像濃度を高くする補正を行う補正工程と、

前記補正工程により補正された画像データに基づいて、前記複数の記録素子に対応した、前記記録素子を駆動するための駆動データを生成する工程と、

生成された駆動データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録を行う工程と、

を含むことを特徴とする記録方法。

【請求項 4 9】 前記補正工程は、前記記録動作を行わない記録素子の近傍に位置する記録素子に対応する多値の画像データを、該画像データが示す濃度のレベルを高くするよう補正することを特徴とする請求項 4 8 記載の記録方法。

【請求項 5 0】 前記記録動作を行わない記録素子は、記録動作が不可能な状態となった記録素子を含むことを特徴とする請求項 4 8 または 4 9 の何れかに記載の記録方法。

【請求項 5 1】 請求項 4 8 記載の記録方法を実現する為のプログラムを格納したことを特徴とする記憶媒体。

【発明の詳細な説明】

【0 0 0 1】

【発明の属する技術分野】

本発明は、複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用いて記録を行う記録装置、および記録方法に関する。本発明は特に、複数のノズルを配列した記録ヘッドを用い、ノズルからインクを吐出して記録を行うインクジェット記録装置に関する。

【 0 0 0 2 】

【従来の技術】

記録ヘッドに配列されたノズルからインクを吐出して記録媒体に記録を行うインクジェット方式の記録装置は、近年において、プリンター、FAX、複写機等に多く適用されてきている。特に複数の色のインクを用いてカラー画像を記録可能なカラープリンターにおいてはその高画質化が進むことで著しい伸びを示しているといえる。また、記録装置においては、高画質化の一方で、高速化も重要な要素であり、ヘッドの液滴吐出駆動周波数の高速化と共に、記録ヘッドに配列されるノズル数の増加による高速化が進みつつある。

【 0 0 0 3 】

しかしながら、インクジェットヘッドにおいては、製造時に記録ヘッドのノズル内に入ったゴミや、長期間の使用によるノズルの劣化、インクを吐出させるための素子の劣化等が原因となって、いわゆる「不吐出」というインク滴が吐出できなくなる状況が発生する場合がある。後者が原因となる場合は、特に記録装置の使用期間中に偶発的に不吐出が発生する可能性もある。

【 0 0 0 4 】

また、完全に不吐出の状態とならずに、インク滴の吐出方向が所望の方向より大きく偏った状態（以下、「吐出のよれ」とも称する）や、インク滴の吐出量が所望の量より大きく異なった状態（以下、「ドロップ径のばらつき」とも称する）となる場合もあった。このような、記録に用いた場合に記録画像の品質を大きく低下させる程に劣化したノズルについては、記録を行うノズルに相当しない状態であり、以下、「不吐出」と含めて説明する。

【 0 0 0 5 】

このような不吐出等は、製造環境等の改善により、発生する頻度を抑えることができ、従来は大きな問題ではなかった。しかし、前述のように高速化のために記録ヘッドに配列するノズル数を多くした場合、無視できない問題となる。特に、不吐出状態のノズルを含まない記録ヘッドや、不吐出が発生しにくい良好な記録ヘッドを製造するためには、製造上のコストアップを招き、結果として記録ヘッドが高価になってしまう。

【 0 0 0 6 】

これらの不吐出等が発生すると、画像上に白すじ等の欠陥が発生する。このような白すじを補完するため、記録ヘッドを複数回走査して記録を行う分割印字方式を利用し、白すじとなる部分を他の正常なノズルで補完して記録する等の技術が提案されている。

【 0 0 0 7 】

【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、上述したような記録の高速化を達成するためには、1回の走査で印字を完成させる、所謂1パス印字を行うことが好ましいが、この1パス印字においては、不吐出で記録されない部分を補完したり、目立たなくすることが非常に困難である。また、記録媒体上の所定の領域に対して記録ヘッドを複数回走査して記録を行う、いわゆる「マルチスキャン」と呼ばれる記録方式においても、不吐出が発生したノズルの位置や数によっては、その位置を補完記録することが困難な場合もある。

【 0 0 0 8 】

本発明は、上述の問題点に鑑みて成されたもので、不吐出が生じることによりドットが記録されないことで記録画像に発生する白すじ等の画像のむらを解消し、不吐出が発生した場合でも、白すじや画像のむらを人間の目では認識できなくし、記録ヘッドのコストアップを抑制し、更には、プリント速度の高速化を可能とするインクジェット記録装置を提供することを目的とする。

【 0 0 0 9 】

【課題を解決するための手段】

本発明は、下記構成を備えることにより上記課題を解決できるものである。

【 0 0 1 0 】

すなわち、本願発明は、複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録装置において、画像データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録媒体上に画像を記録する記録ヘッド駆動手段と、前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子による記録画像の欠陥を補完するための、夫々異なる手法により補完を行う複数の補完手段と、

記録される画像に応じて前記複数の補完手段を選択的に用い、補完記録制御操作を司る制御手段と、を有することを特徴とする。

【 0 0 1 1 】

また、本願発明は、複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、画像データに基づいて記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録方法において、前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子を特定する工程と、記録された画像を判定する工程と、この判定結果に基づいて、記録動作を行わない記録素子による記録画像の欠陥を補完するための補完手法を夫々異なる複数の補完手法の中から選択制御する工程と、選択された補完手法により、記録動作を行わない記録素子によって記録されるべき画像を補完して記録を行う工程と、を含むことを特徴とする。

【 0 0 1 2 】

また、本願発明は、複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、該記録ヘッドにより複数の異なる色に対応した記録を行うことにより、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録装置において、画像データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録媒体上に画像を記録する記録ヘッド駆動手段と、前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対して、前記記録動作を行わない記録素子による記録色と明度が近似する異なる色により補完記録を行う補完手段と、を有することを特徴とする。

【 0 0 1 3 】

また、本願発明は、複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、該記録ヘッドにより複数の異なる色に対応した記録を行うことにより、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録方法において、前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子を特定する工程と、画像データに基づいて記録を行う工程と、前記記録を行う工程において、前記特定された記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対し、前記記録動作を行わない記録素子による記録色と明度が近似する異なる色により補完記録を行う補完記録工程と、を含むことを特徴とする。

【 0 0 1 4 】

また、本願発明は、複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、該記録ヘッ

ドにより複数の異なる色に対応した記録を行うことにより、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録装置において、画像データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録媒体上に画像を記録する記録ヘッド駆動手段と、黒色以外に対応する記録素子の内、記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対して、黒色の記録を行う記録素子により補完記録を行う補完手段と、を有することを特徴とする。

【 0 0 1 5 】

また、本願発明は、複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、該記録ヘッドにより複数の異なる色に対応した記録を行うことにより、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録方法において、画像データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録媒体上に画像を記録する工程と、黒色以外に対応する記録素子の内、記録動作を行わない記録素子に対応する記録位置に対して、黒色の記録を行う記録素子により補完記録を行う補完記録工程と、を含むことを特徴とする。

【 0 0 1 6 】

また、本願発明は、複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録装置において、濃度を示す多値の画像データを入力する入力手段と、前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子の近傍の記録素子に対応する画像データを補正する補正手段と、前記補正手段により補正された画像データに基づいて、前記複数の記録素子に対応した、前記記録素子を駆動するための駆動データを生成する生成手段と、生成された駆動データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録を行う記録制御手段と、を有することを特徴とする。

【 0 0 1 7 】

また、本願発明は、複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録方法において、濃度を示す多値の画像データを入力する工程と、前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子を判定する工程と、判定された前記記録動作を行わない記録素子の近傍に位置する記録素子に対応する画像データを補正する補正工程と、この補正された画像データに基

づいて、前記複数の記録素子に対応した、前記記録素子を駆動するための駆動データを生成する工程と、生成された駆動データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録を行う工程と、を含むことを特徴とする。

【 0 0 1 8 】

【発明の実施の形態】

以下にこの発明の実施の形態を説明する。

【 0 0 1 9 】

図 1 は、印字画像の欠落状況、補完状況を示す模式図、及び明視距離と欠落幅の関係を示すグラフ、図 2 は、低印字 *duty* も高印字 *duty* も全て不吐ヘッドのノズル部を *Bk* だけで補完する方法を示すブロック図、図 3 (a)、(b) は、補完手段の構成を示すブロック図、図 4 (a)、(b)、(c)、(d)、(e)、(f) は、1 画素に 1 ドットの画像設計の場合の例を示す説明図、図 5 は、入力値に対する各色の明度の出力値を示すグラフ、図 6、図 7 は、異色による補完のための変換の例を示すグラフ、図 8 は、異色による補完のための変換の例を示すグラフ、図 9 は、データ変換演算回路の処理を示すフローチャート、図 10 は、不吐／よれ検知における階段状出力パターンの例を示す説明図、図 11 は、関数 *a* を乗算した濃度補正テーブルの例を示すグラフ、図 12 は、異色による補完のための変換の例を示すグラフ、図 13 は、本実施例におけるインクジェット記録装置の例としてのカラー複写機の構成を示す側断面図、図 14 は、CCD ラインセンサ（受光素子）の詳細説明図、図 15 は、インクジェットカートリッジの外観斜視図、図 16 は、プリント基板 85 の詳細を示す斜視図、図 17 (a)、(b) は、プリント基板 85 上の要部回路構成を示す説明図、図 18 は、発熱素子 857 の時分割駆動チャートの例を示す説明図、図 19 (a) は、理想的な記録ヘッドでの記録状態を示す模式図、(b) は、ドロップ径のばらつき、よれの有る状態を示す模式図、図 20 (a) は、理想的な記録ヘッドによる 50 % ハーフトーンの状態を示す模式図、(b) は、ドロップ径のばらつき、よれの有る 50 % ハーフトーンの状態を示す模式図、図 21 は、本実施例における画像処理部の構成例を示すブロック図、図 22 は、 γ 変換回路 95 の入・出力関係を示すグラフ、図 23 は、データ処理部 100 の機能を示す要部構成例ブロック図

、図 2 4 は、ノズルに対する濃度補正テーブルの例を示すグラフ、図 2 5 は、ノズルに対する非線形濃度補正テーブルの例を示すグラフ、図 2 6 は、インクジェット記録装置本体の外観斜視図、図 2 7 は、むら読取りパターンの印字出力状況説明図、図 2 8 は、1 2 8 個のノズルからなる記録ヘッドによる記録パターンの例を示す説明図、図 2 9 (a)、(b)、(c) は、読取った印字濃度データのパターンを示す説明図、図 3 0 は、ノズル対応印字濃度のパターンを示す説明図、図 3 1 は、読取り領域の画素の状況を示す説明図、図 3 2 は、画素の濃度データ説明図である。

【 0 0 2 0 】

なお、以下の説明においては、不吐出が発生したノズル、インク滴の吐出方向が所望の方向より大きく偏った状態のノズル、及び、インク滴の吐出量が所望の量より大きく異なった状態のノズルについて、これらを記録が行えない状態のノズルとして説明する。本発明は、これらのノズルについては、記録を行わないノズル、または記録を行わない記録素子として扱い、これらのノズルによって記録されない位置に対して補完するよう記録を行うもの、もしくは記録されない位置を目立ちにくくするよう記録を行うものであり、以下、本発明の具体的な実施例について詳細に説明する。なお、正常な記録が行えない状態となったノズル、記録素子について、不良ノズル、不良記録素子、とも称して説明する。

【 0 0 2 1 】

先ず、以下に本発明の不良ノズルによって記録されない部分を補完して記録を行う方法や、白スジを目立たなくする方法について個別に且つ詳細に説明する。

【 0 0 2 2 】

< 明度補完 >

以下の例は、不吐出の発生等により記録が行えない状態となったノズルに代わって、そのノズルから吐出されるインクの色とは異なる色のノズルによって、ドットを補完して記録を行うものであって、不吐出が発生したノズルに対応する出力データ（以下、画像データともいう）に基づいて、その出力データによって記録される画像の明度と、補完のために他の色のノズルによって記録される画像の明度とを合わせるように、補完用のノズルに対応した出力データを生成して補完

記録を行うものである。なお、上記明度に関して、不吐出のノズルの色を対応した出力データに従って一様に記録した場合の明度に対し、補完に用いる色を一様に記録した場合の明度とを合わせるように、補完に用いる色のノズルに対応した出力データを生成するものである。このように明度を合わせることで、不吐出によって記録が行われない部分に他の色により補完するよう記録を行ったとしても、不吐出の部分を目立ちにくくすることができる。

【 0 0 2 3 】

なお、補完する色に関しては、色度が近い色で補完することが好ましい。例えば、一般的なカラーインクジェットプリンタではシアン（C）、マゼンタ（M）、イエロー（Y）、ブラック（Bk）の4色のインクを用いることが知られており、このような複数の色のインクを用いる構成においては、C（シアン）のノズルの不吐出を補完する場合においては、4色の中では明度がほぼ等しいM（マゼンタ）や、比較的明度が近いBk（黒）等のインクを吐出する記録ヘッドのノズルを用いて補完を行うことが可能である。具体的には、本来Cのノズルで出力すべきデータにより記録される画像の明度と同じ明度となるBkあるいはMのデータに変換し、この変換したBkあるいはMのデータと本来のBkあるいはMのデータを加算して出力するものである。

【 0 0 2 4 】

従って、不吐出があった場合でも、例えば、次に図2を参照して説明する処理を行うことで、目的とする不吐出補完が可能となる。

【 0 0 2 5 】

図2は、上述の明度補完の手法を説明するフローチャートである。まず、ステップS1において、不吐出のヘッド及びノズルを認識する。これは予め、ヘッド製作時に不吐出のノズルを検出してE² PROMにデータとして書き込んでおいたものを読み込むか、あるいは、記録装置で出力した画像から不吐出ノズルを判断するか、もしくは不吐出ノズルを検出可能なセンサによる検出等により行う。なお、検出する構成としては、光学的にインクの吐出状態を検出するものや、試験的に記録された画像を読み取って不吐出部分を検出するもの、など種々の構成を適用することが可能である。次に、ステップS2において、不吐出ノズルにお

ける、カラーの出力データ（多値データ）を読み取り、そのデータから明度を求める。続いてステップ S 3 において、不吐出ノズルに対応するデータの明度値に従って、補完に使用するインクの色（データ）を生成する。この補完用のデータの生成は上述したように明度を合わせるように行うものである。なお、この処理は、各色毎に対応した出力データの値と、それに対応する明度値とを格納したテーブルを用い、不吐出のノズルに対応した出力データに従って変換する処理によって行うことができる。なお、図 2 において 2 1 で示すテーブルは、後述するブラックインクによる補完において、処理に使用するテーブルである。

【 0 0 2 6 】

本発明者によれば、図 1（a）のように d の幅で印字画像が欠落した場合、そのままでは白すじとして認知されるが、その欠落した部分 b に他の色を補完する形で印字した場合、d の幅が十分狭ければ前記補完する色を元々の色 a と近い明度にする事で、異なる色であるにも拘わらず、周囲の色と同化して区別しにくいことを見出した。

【 0 0 2 7 】

具体的には、図 1（a）は a の色の画像中に幅 d の欠落部分 b が発生した状態であり、図 1（b）は、欠落部分を他の色で明度を近づけるように補完した状態であり、a の部分の色を C（シアン）や M（マゼンタ）として幅 d を変えたときに、欠落部分 b を補完せずに白地のままとした場合と、例えば、B k（黒）を用いて補完した場合とで、むらとして認識できるかどうかを、観察する画像と目の距離を変えて実験した。図 1（c）は、欠落した状態が目で見えて確認できる距離（明視距離）をプロットしたものである。すると白地の部分の認識境界である幅 d は図 1（c）の O（白丸）で示したようになった。ここでは、欠落部分の幅 d が約 $20\mu\text{m}$ のときには距離 80cm を境界にして、また、欠落部分の幅が約 $10\mu\text{m}$ のときには距離 40cm を境界にして欠落部分が認識されないことを意味する。すなわち、約 $10\mu\text{m}$ の欠落部分については、 40cm の距離より離れて目を見た場合に欠落部分として認識されにくく、また、約 $20\mu\text{m}$ の欠落部分については、 80cm の距離より離れて目を見た場合に欠落部分として認識されにくいことになる。

【 0 0 2 8 】

一方、欠落部分 b を、明度を合わせるように B k で補完記録した場合に、補完した部分を目で認識できなくなる幅 d は、図 1 (c) 中の●(黒丸)で示したようになった。この黒丸で示す位置は、約 $90\mu\text{m}$ の幅の欠落部分については距離 40cm より離れて見た場合に認識されにくく、また、約 $50\mu\text{m}$ の欠落部分であっても 20cm より離れて見た場合に認識されにくいことを意味する。従って、明度を合わせるように他の色で補完記録を行うことで、欠落部分を補完記録しない場合よりも欠落部分が認識されにくいことになる。

【 0 0 2 9 】

この結果から分かるように、 b の部分の明度を適当な値に設定して他の色で補完すると、白すじの認識度に対して約 $1/10$ 程度の認識度にできることが分かった。

【 0 0 3 0 】

このときの b の部分の領域を増大させて明度を測定し、 a の部分の明度との関係をみると、近い値であることが分かった。

【 0 0 3 1 】

即ち、不吐になって白すじとなった部分に、元の色の明度に近い色を補完することで、明視距離に対する不吐出の幅が十分狭ければ、「すじむら」として認識されにくいことが分かった。

【 0 0 3 2 】

また、上記の例は、黒色で補完記録を行う例を挙げたが、他の色についても同様のことが言える。

【 0 0 3 3 】

特に上記の例では、明視距離が 25cm 程度のときは $d \approx 60\mu\text{m}$ となり、 400dpi のプリンターにおいて、1ノズルだけが不吐出している場合(2ノズル以上連続して不吐出していない)なら、むらが認識できないことが分かる。しかしながら2ノズル以上であっても十分効果はある。

【 0 0 3 4 】

< B k インクを用いた明度補完 >

次に、不吐したノズルに代ってB kのドットで補完する手法について説明する。この手法は、補完するためのドットを、そのドットが出力データに基づき一様に印字された場合の明度が、不吐ノズル部の出力データによって一様に印字された場合の明度に近い画像データに基づいて記録することを特徴とする。補完する色に関しては、当然ではあるが色度が近い色で補完することが好ましい。例えばシアンインク用のヘッドの不吐ノズルを補完する場合においては、マゼンタやブラックのインクを用いて明度を合わせるようにして補完を行うことが可能である。然しながら色度の観点からすれば、シアンとマゼンタの色度の違いによりその境界部分が比較的目立ちやすいため、B kで補完する方がより好ましいものとなる。具体的には、本来Cのノズルで出力すべきデータと同じ明度となるB kのデータに変換し、この変換したB kデータと本来のB kのデータを加算して出力するものである。

【 0 0 3 5 】

例えば、このCからB kへの変換の一例は次のようにして行われる。

【 0 0 3 6 】

図5は、各色のインクを普通紙に階調記録を行った場合の明度を表すグラフであり、横軸は各色に対応する入力値、縦軸は明度を表現している。ここで、シアン(C)のデータが「192」であった場合、その明度 L^* は約56となっている。一方、B kにおいて明度が約56となるのは入力値が約56のときである。このことから、シアンの不吐出のノズルに対応するデータが「192」のとき、このデータを、ブラックインク用のデータ「56」に変換する。

【 0 0 3 7 】

このようにして求めたC、Mと補完するB kとの関係を図6に示す。図6は、不吐出のノズルに対応する入力データに対し、変換後の補完記録のための出力データを表すグラフである。図中、#C__B kは、シアンをブラックインクを用いて補完する場合の関係を示し、#M__B kは、マゼンタをブラックインクを用いて補完する場合の関係を示す。シアンやマゼンタの不吐出による欠落部分をブラックインクにより補完する場合は、図6に示すような変換を行うためのテーブルを用い、欠落部分に対応したデータを変換して得られたB kのデータを、本来の

B k のデータに加算して出力することで、不吐の影響を減ずることができる。なお、Y（イエロー）に関しては、本来、明度が紙面に対して余り変化しない。即ち、目につきにくいことから特に異なる色で補うことはしなくとも良い。なお、図6において、# B k _ c m y は、ブラックの欠落部分を、C，M，Yの3色により補完する例を示しており、B k の不吐に対しては、C，M，Yを用いて、補うことも可能である。また図5，図6の関係は当然使用する媒体、インク、吐出するインク量等により異なるため、使用するシステムにおいて、変換テーブルを各種用意することが必要である。

【 0 0 3 8 】

＜B k インクによる補完＞

上述した補完の手法では、補完される色に対応するデータに応じて明度を合わせるように他の色により補完を行うものであったが、次に説明する補完の手法は、明度に関係なくB k のデータに置き換えるものである。この手法は、不吐ノズルに代って、そのノズルから吐出されるインクの色とは異なる色のノズルによって、ドットを補完するものであって、ドットを補完するための色はB k であることを特徴とする。

【 0 0 3 9 】

補完方法としては、不吐ノズルの色に対応した画像データに基づいて、例えば、同じデータを、B k のデータとのO R データとするなどの合成処理をして、B k のノズル補完することを特徴とする。

【 0 0 4 0 】

好ましくは、不吐ノズルの色の多値データに基づいて、或る一定の係数を乗ずるなどの計算処理を施したデータとB k の元々のデータとのO R データを取ったり、或いは、更にこれらのデータ間での計算結果としての多値データに基づいて、その後の2 値化等の量子化されたデータにより補完することが好ましい。

【 0 0 4 1 】

更には、2 値化等の量子化された後に、不吐ノズルに対応した領域を、B k のノズルで補完しても良い。その際に印字されるデータに対してマスクをかけて間引き処理を行うなどとしても良い。

【 0 0 4 2 】

この手法によれば、簡単な演算によって補完記録を行うことが可能であり、特に色毎に対応したテーブルを必要とせず、装置構成を複雑化させることがなく、不吐出による欠落部分を目立ちにくくすることが可能である。

【 0 0 4 3 】

＜ヘッドシェーディングによる補完＞

次に、ヘッドシェーディングの処理により欠落部分を目立ちにくくする手法について説明する。ここで、ヘッドシェーディングとは、記録ヘッドに設けられる複数のノズルそれぞれの吐出特性のばらつきが主な原因となって発生する濃度むらを補正するために用いられる技術であり、濃度を均一化させるための補正データを個々のノズルに対応させて設定することにより、濃度むらを目立ちにくくするものである。具体的には、記録ヘッドにより試験的に記録した画像の濃度をスキャナで読み取り、濃度が低い部分に対応したノズルに対して濃度を高めるための補正データを設定し、逆に濃度が高い部分に対応したノズルに対して濃度を下げるための補正データを設定することで、濃度の均一化を図る。

【 0 0 4 4 】

この、ヘッドシェーディングの処理を行うことにより、元画像の不吐の部分（欠落部分）に対応した領域に対して、少なくとも前記領域に隣接する画素周辺の印字 *duty* を高くするよう補正され、不吐の部分を目立ちにくくすることができる。

【 0 0 4 5 】

即ち、具体的には、別記するように、ヘッドシェーディングは、記録ヘッドにより記録したテストパターンの濃度を読み取り、その濃度のむらに応じて各ノズル毎の出力 γ を変更することにより「むら」を取り除くものであるが、読み取った濃度むらのデータは、通常別記するように $400\text{ dpi} \sim 600\text{ dpi}$ の解像度の出力では注目ノズルとその両隣りのノズル部の濃度の平均値を取ることによって、注目ノズルにおける濃度と見做し、補正を行っている。

【 0 0 4 6 】

従って、不吐出が発生したノズルがあると、その両隣りのノズル部に対応する

濃度も結果として低下するため、ヘッドシェーディングの処理により、不吐出が発生したノズルの両端のノズル部における印字データは、濃度を高くするよう補正される。

【 0 0 4 7 】

その結果、不吐ノズルに対応する画素の近傍は、その両隣りも含めると印字ドット数が不吐がない場合と比べて同等になるため、むらとして認識できなくなる。

【 0 0 4 8 】

図 4 (a) ～ (e) に、ヘッドシェーディングにより不吐出のノズルに隣接するノズルの画像データが補正される状態を模式的に示す。

【 0 0 4 9 】

図 4 (a) ～ (d) は、1 0 0 % のデューティでドットが記録される場合、各格子内に 4 つのドットが記録される例を示すものである。また、図 4 (e) は、1 0 0 % のデューティでドットが記録される場合、一つの格子内に 2 つのドットが記録される例を示している。また、図の縦方向にノズルが配列された記録ヘッドにより記録される画像であり、図中の A で示す箇所が、不吐出のノズルによって記録が行われない位置を示している。

【 0 0 5 0 】

図 4 (a) は、1 / 4 のデューティで記録される画像を示しており、前述したヘッドシェーディングの処理により、不吐出ノズルに隣接するノズルのデータが濃度を高くするよう補正され、結果として記録されるドット数が増える。また、図 4 (e) は、1 / 8 のデューティで記録される画像を示している。このようにデューティが低い場合においては、不吐出ノズルによって発生する「すじ」は目立ちにくく、隣接するノズルにより記録されるドットが増えることで、見た目の濃度についても、正常な記録ヘッドで記録した場合と比較して、大きな差は生じない。

【 0 0 5 1 】

図 4 (b) は 1 / 2 のデューティ (5 0 %) で記録される画像を示しており、また図 4 (c) は 3 / 4 のデューティ (7 5 %) で記録される画像を示している

。この図4（c）の例では、デューティが高く、不吐出ノズルの隣接するノズルのみでは、不吐出ノズルに対応する画像の濃度を再現できないため、不吐出ノズルから2ノズル目の位置のノズルに対しても、濃度を高くする補正を行っている。この図4（b）、（c）で示すように、記録されるドットの密度が高くなるにしたがって、不吐出ノズルに対応した位置（図中矢印Aで示す位置）の欠落部分が「すじ」となって目立ちやすくなる。

【0052】

従って、上述のヘッドシェーディングの処理は、デューティが低い画像領域について、特に効果的に不吐出による画像の欠落で生じる濃度低下を抑えることができる。

【0053】

図4（f）は、上記ヘッドシェーディング等により不吐出と判定されたノズルに隣接するノズル部における γ 補正の例を示す。図中、4aは、補正なしの傾きを示している。4bは、元の画像データに対して、 γ 補正により1.5倍に濃度を高める補正の例を示す。このように、不吐出ノズルに隣接するノズルに対して、濃度を最大で1.5倍とする γ 補正を行ってもよい。

【0054】

また、図4（f）において、4cは、他の色により補完記録を行う例において説明するものであり、この例は後述する。

【0055】

上述したように、ヘッドシェーディングの処理により、一様な印字パターンの場合、低印字dutyであれば、不吐出ノズル近傍の印字ドット数はその周囲と比べてもほぼ同じとなり、「むら」として認識しにくいものとなる。

【0056】

＜明度補完とヘッドシェーディングの組合せ＞

前述した不吐の部分に他の色を使用して補う方法と、不吐の部分の両側のノズルを使用して補う方法の二つを組合わせて使用することも可能である。

【0057】

次に、前述した明度を合わせて他の色で補完する手法と、前述したヘッドシェ

ーディングの手法とを組合せることにより、不吐出ノズルによる画像の欠落をさらに効果的に目立たなくする構成について説明する。

【 0 0 5 8 】

なお、この際には、各種補正量を適宜修正し、最適化して使用することが好ましい。低印字 *duty* の領域ではヘッドシェーディングにより、不吐ノズルに対応する画素の近傍は、その両隣りも含めると印字されるドット数が、不吐がない場合と比べて同等になるため、前述と同様むらとして認識できなくなる（図 4（a）～（e）参照）。

【 0 0 5 9 】

しかし、前述のヘッドシェーディングの手法では、ベタ画像のような高印字 *duty* の画像の場合、不吐出のノズルに対応した部分が白スジとなって目立ちやすいため、「すじ状のむら」として認識される。よって、低印字 *duty* 時はヘッドシェーディングにより補正し、高印字 *duty* 時は、さらに他の色のドットにより補完することにより、画像の印字デューティの違いによらず、不吐出ノズルによる画像の劣化を抑えることができる。

【 0 0 6 0 】

図 4（f）は、ヘッドシェーディングの処理と、他の色による補完の処理とを組み合わせた例を示している。例えば、不吐出ノズルに隣接するノズルについては、図中の 4 b で示す直線に従った補正を行うとともに、デューティが高い場合には、他の色により、不吐出のノズルに対応した部分を補完する。補正直線 4 b は、画像濃度を 1.5 倍にする γ 補正を示している。また、デューティが $2/3$ （75%）を越える画像データについては、図中の点線 4 c で示す画像データを、他の色に対応させて発生させる。このような処理を行うことにより、デューティが $2/3$ より低い場合は、隣接するノズルに対応した位置の画像濃度を高めることにより、不吐出による欠落部分を目立ちにくくするとともに、デューティが $2/3$ より高い場合は、不吐出による欠落部分に対して、他の色により、明度を合わせるように補完記録を行うことができる。

【 0 0 6 1 】

以下、上述した本発明の補完の手法を基に、インクジェット方式の記録装置を

例に挙げて詳細に説明する。

【 0 0 6 2 】

なお、本発明においては、スキャナー機能を持ったプリンター、または、濃度むら及び不吐ノズル測定用パターンを読み取ったデータが入力可能なプリンターであれば実施可能であるが、ここでは、カラー画像の読み取りと記録とが可能なインクジェット方式のカラー複写機を例として説明する。

【 0 0 6 3 】

(第 1 の実施例)

＜明度補完と B k 補完との組合せによる手法＞

本実施例は、不吐ノズルに対して異なる色、特にシアン (C) , マゼンタ (M) に対して、ブラック (B k) のインクを用い、不吐ノズルに対応する画像データに基づいて、明度を合せるよう補完するものである。

【 0 0 6 4 】

以下、図面を参照して本発明の好適な実施例を詳細に説明する。

【 0 0 6 5 】

図 1 3 は本実施例のインクジェット記録装置を使用したカラー複写機の構成を示す側断面図である。

【 0 0 6 6 】

このカラー複写機は、画像読取りおよび画像処理部 (以下、リーダ部 2 4 と称す) とプリンタ部 4 4 とで構成されている。リーダ部 2 4 は R, G, B の 3 色のフィルタを有する CCD ラインセンサ 5 により、原稿ガラス 1 上に載置された原稿 2 をスキャンしながら画像を読取り、当該読取り画像を画像処理回路で処理して、プリンタ部 4 4 にてシアン (C) , マゼンタ (M) , イエロー (Y) , ブラック (B k) の 4 色のインクジェットヘッドにより紙その他の記録媒体 (以下記録紙ともいう) に画像の記録を行っている。

【 0 0 6 7 】

尚、画像データを外部から入力し、このデータを画像処理回路で処理してプリンタ部 4 4 にて記録することも可能である。

【 0 0 6 8 】

以下、装置の動作を詳細に説明する。

【 0 0 6 9 】

リーダ部 2 4 は部材または部分 1 ～ 2 3 からなり、プリンタ部 4 4 は部材または部分 2 5 ～ 4 3 から成る。また、図 1 3 において、図の左上側が操作者が対面する前面となっている。

【 0 0 7 0 】

プリンタ部 4 4 は、インクを吐出することにより記録を行うインクジェットヘッド（以下、記録ヘッドともいう） 3 2 を備えている。また、この記録ヘッド 3 2 は、例えば、インクを吐出するためのノズルが 1 2 8 本配列されており、ノズルの吐出方向側には吐出口が形成されている。ここでは、 6 3 . 5 ミクロンのピッチで 1 2 8 個の吐出口が、所定の方向（後述する副走査方向）並置されており、 8 . 1 2 8 ミリメートルの幅を記録することができる構成になっている。従って、記録紙に記録する場合は、一旦記録紙の搬送（副走査方向の搬送）を止め、この状態で記録ヘッド 3 2 を図面に垂直な方向に移動させて 8 . 1 2 8 ミリメートルの幅で必要距離だけ記録した後、次に記録紙を 8 . 1 2 8 ミリメートルだけ送って止め、次の 8 . 1 2 8 ミリメートルの幅の画像を記録するという動作を繰り返すことになる。この記録方向を主走査方向、紙送り方向を副走査方向と呼ぶ。本実施例の構成では、主走査方向は図 1 3 に対し垂直な方向、副走査方向は図 1 3 における左右方向である。

【 0 0 7 1 】

またリーダ部 2 4 は、プリンタ部 4 4 に対応して原稿 2 を 8 . 1 2 8 ミリメートルの幅で読取る動作を繰り返すが、読取り方向を主走査方向、次の読取りのために移動する方向を副走査方向と呼ぶ。本実施例の構成では、主走査方向は図 1 3 の左右方向とし、副走査は図 1 3 に対し垂直な方向とする。

【 0 0 7 2 】

リーダ部 2 4 の動作を説明すると以下のようなものである。

【 0 0 7 3 】

原稿台ガラス 1 上の原稿 2 は、主走査キャリッジ 7 上のランプ 3 により照射され、その画像はレンズアレイ 4 を通して受光素子 5 （CCD ラインセンサ）に導

かれる。主走査キャリッジ 7 は副走査ユニット 9 上の主走査レール 8 に嵌合し、スライド可能になっている。さらに、主走査キャリッジ 7 は図示していない係合部材で、主走査ベルト 1 7 と連結しており、主走査モータ 1 6 の回転によって、図 1 3 上で垂直方向に移動し、主走査動作を行う。

【 0 0 7 4 】

副走査ユニット 9 は光学枠 1 0 に固定された副走査レール 1 1 に嵌合していてスライド可能になっている。さらに、副走査ユニット 9 は図示していない係合部材で副走査ベルト 1 8 と連結しているので、副走査モータ 1 9 の回転により図 2 0 1 上で垂直方向に移動し、副走査動作を行う。

【 0 0 7 5 】

こうして、CCD 5 により読取られた画像信号はループ状に湾曲可能なフレキシブルな信号ケーブル 1 3 によって副走査ユニット 9 に伝えられる。信号ケーブル 1 3 は主走査キャリッジ 7 上で、その一端が挟持部 1 4 に挟持され（くわえられ）ており、他端は、副走査ユニットの底面 2 0 に部材 2 1 によって固定されて、副走査ユニット 9 とプリンタ部 4 4 の電装ユニット 2 6 とを結ぶ副走査信号ケーブル 2 3 に結合されている。ここで、信号ケーブル 1 3 は主走査キャリッジ 9 の動きに従従し、副走査信号ケーブル 2 3 は副走査ユニット 9 の動きに従従している。

【 0 0 7 6 】

図 1 4 は本実施例の CCD ラインセンサ 5 の詳細を示す図である。このラインセンサ 5 は 4 9 8 個の受光セルをライン状に備え、R、G、B の 3 画素で 1 画素を構成しているため、実質的に 1 6 6 画素を読取ることができる。このうち有効な画素数は 1 4 4 画素で、この画素数からなる画素幅はほぼ 9 mm である。

【 0 0 7 7 】

次に、プリンタ部 4 4 の動作を説明すると以下のようである。

【 0 0 7 8 】

記録紙カセット 2 5 から図示されない動力源によって駆動された給紙ローラ 2 7 によって 1 枚ずつ送り出された記録紙は、二組の対となるローラ 2 8, 2 9 および 3 0, 3 1 の間で記録ヘッド 3 2 によって記録される。記録ヘッド 3 2 はイ

ンクタンク 3 3 と一体に構成され、プリンタ主走査キャリッジ 3 4 上に着脱可能に載置されている。プリンタ主走査キャリッジ 3 4 は、プリンタ主走査レール 3 5 に嵌合していてスライド可能になっている。

【 0 0 7 9 】

更に、プリンタ主走査キャリッジ 3 4 は図示していない係合部材で主走査ベルト 3 6 と連結しているので、主走査モータ 3 7 の回転によって、図 1 3 に対して垂直方向に移動して主走査動作を行う。

【 0 0 8 0 】

プリンタ主走査キャリッジ 3 4 には、アーム部 3 8 があり、記録ヘッド 3 2 に信号を伝えるプリンタ信号ケーブル 3 9 が固定されている。プリンタ信号ケーブル 3 9 の他端は、プリンタ中板 4 0 に部材 4 1 によって固定され、更に電装ユニット 2 6 に結合されている。このプリンタ信号ケーブル 3 9 は、プリンタ主走査キャリッジ 3 4 の動きに従従し、なお且つ上部の光学枠 1 0 に接することが無いように構成されている。

【 0 0 8 1 】

プリンタ部 4 4 の副走査は、二組の対となるローラ 2 8, 2 9 および 3 0, 3 1 を図示しない動力源によって回転させ、記録紙を 8. 1 2 8 mm づつ搬送することによって行う。4 2 はプリンタ部 4 4 の底板、4 5 は外装板、4 6 は原稿を原稿台ガラス 1 に圧着するための圧着板、1 0 0 9 は排紙口（図 2 6 参照）、4 7 は排紙トレイそして 4 8 は操作面の電装部である。

【 0 0 8 2 】

図 1 5 は本実施例のカラー複写機のプリンタ部 4 4 におけるインクジェットカートリッジの外観を示す斜視図である。また図 1 6 は図 1 5 のプリント基板 8 5 の詳細を示す斜視図である。

【 0 0 8 3 】

図 1 6 において、8 5 はプリント基板、8 5 2 はアルミ放熱板、8 5 3 は発熱素子とダイオードマトリクスからなるヒータボード、8 5 4 は個々のノズル情報を予め記憶している記憶手段であって E E P R O M 等の不揮発性メモリその他適宜の形態を可とする。

【 0 0 8 4 】

本実施例においては、不吐ノズルか否かの情報を記憶してあるが、他に濃度むら等の情報も記憶することが可能である。

【 0 0 8 5 】

8 5 5 は本体とのジョイント部となる接点電極である。なお、ここではライン状に配列された吐出口群は図示されていない。

【 0 0 8 6 】

こうすることにより、本体装置に記録ヘッド 3 2 が装着されると、本体装置は記録ヘッド 3 2 から不吐ノズルに関する情報を読み出し、この情報に基づいて濃度むら改善のための所定の制御を行う。これにより、良質な画像品位を確保することが可能となる。

【 0 0 8 7 】

図 1 7 (a) および (b) は図 1 6 のプリント基板 8 5 上の要部回路構成例を示す図である。ここで、図 1 7 (a) に示す一点鎖線の枠内がヒータボード 8 5 3 内の回路構成であり、このヒータボード 8 5 3 は発熱素子 8 5 7 と電流の回り込み防止用のダイオード 8 5 6 とを直列接続した回路の $N \times M$ のマトリクス構造で構成されている。即ち、これらの発熱素子 8 5 7 は、図 1 8 に示すように各ブロック毎に時分割で駆動され、その駆動エネルギーの供給量の制御はセグメント (Seg) 側に印加されるパルス幅 (T) を変更して制御することにより実現される。

【 0 0 8 8 】

図 1 7 (b) は図 1 6 の E E P R O M 8 5 4 の一例を示す図であり、本実施例においては、不吐ノズルに関する情報が記憶されている。この不吐ノズル情報は、本体装置側からの要求信号 (アドレス信号) D 1 に応じてシリアル通信により本体装置側の画像処理部へ出力される。

【 0 0 8 9 】

本実施例における画像処理部の構成例を図 2 1 に示す。

【 0 0 9 0 】

図 2 1 において、固体撮像素子の一つである C C D センサ 5 から読み込まれた

画像信号は、シェーディング補正回路 9 1 でそのセンサ感度が補正され、色変換回路 9 2 で光の 3 原色 R（レッド）、G（グリーン）、B（ブルー）から印刷色である C（シアン）、M（マゼンタ）、Y（イエロー）、B k（ブラック）へと変換される。

【 0 0 9 1 】

この変換は通常 3 次元 LUT（ルックアップテーブル）を利用して行われるが、特にこの方法に限られるものではない。また、印刷色が C、M、Y、B k だけでなく、濃度の低い LC（ライトシアン）、LM（ライトマゼンタ）等を含む場合においても適応可能である。

【 0 0 9 2 】

また、画像データとして、外部から直接色変換回路 9 2 へ入力し、処理することも可能である。

【 0 0 9 3 】

これらの RGB から変換された C、M、Y、B k 信号はデータ変換部 9 4 に入力される。データ変換部 9 4 では、インクジェット記録ヘッドに備えてある記憶手段 8 5 4 の不吐ノズル情報、若しくは別途不吐ノズル測定を経て算出された不吐ノズル情報を使用して、後述するようにデータ変換され、 γ 変換回路 9 5 に供給される。なおここで使用したノズル毎の特性は、データ変換部 9 4 の中のメモリに蓄積されている。

【 0 0 9 4 】

γ 変換回路 9 5 は、例えば図 2 2 に示すように、入力データに対する出力データを算出するための数段階の関数を有しており、色毎の濃度バランスや使用者の色合いの好みに応じて適切な関係が選択される。またこの関数はインク特性や記録紙に応じて決定される。なお、この γ 変換回路 9 5 は、色変換回路 9 2 に取り込んでしまうことも可能である。この出力は 2 値化回路に送られる。

【 0 0 9 5 】

本実施例においては誤差拡散法（ED）を採用した。

【 0 0 9 6 】

2 値化処理回路 9 6 の出力はプリンタ部 4 4 に送られ、記録ヘッド 3 2 により

記録される。

【0097】

なお、本実施例においては、2値化処理回路を使用し画像を出力しているが、本発明は、この2値化処理回路に限られるものではない。例えば大小ドットを利用した3値化であっても良いし、1画素中に0～n発のドットを記録することによるn+1値化処理回路であっても良い。種々の出力方法に応じて適宜選択すれば良い。

【0098】

以下、本発明の最も重要な動作であるデータ処理部100を構成する不吐ノズル／濃度むら測定部93とデータ変換部94について説明する。

【0099】

図23は、図21におけるデータ処理部100の機能を示す要部構成例ブロック図であり、破線で囲んだ部分が、夫々、不吐ノズル／濃度むら測定部93とデータ変換部94である。

【0100】

初めに、不吐ノズル／濃度むら測定部93の具体的な動作について説明する。

【0101】

この処理は、不吐ノズルに関する情報の更新の必要があれば、不吐／むら読取りパターンの印字と、同パターンの読取り及びデータ演算とから成り、また、不吐ノズル情報の更新の必要がなければ、省略することができる。

【0102】

尚、本実施例においては、濃度むらに関する補正処理は行わないが、この不吐ノズル／濃度むら測定部93では、濃度むらに関する情報も取得可能であり、且つ他の実施例で使用するので、その説明も付け加えることとする。

【0103】

不吐ノズルに関する情報を更新する場合、最初に不吐／むら読取りパターンの印字が行われるが、それに先立ち、まずヘッドの回復動作が行われる。これは記録ヘッド32の固着インクの除去、ノズルからインクを吸引することによる気泡の除去とヘッドヒータの冷却などを一連の動作で行い、むら読取り用パターン印

字を最善の状態で行わしめるための準備動作として強く望ましいものである。

【 0 1 0 4 】

次に図 2 7 に示すむら読取り用パターンを印字出力する。印字パターンは濃度 5 0 % のハーフトーンを各色 4 ブロックずつ、同図の縦方向に印字し、計 1 6 ブロックのパターンからなっている。パターンは記録用紙の定められた位置に印字される。また各ブロックは 3 ラインの印字から作られ、1, 3 ライン目は 1 2 8 ノズルのうちのそれぞれ下端部、上端部の 1 6 ノズルからだけ吐出を行わせ、2 ライン目は 1 2 8 ノズル全てから吐出を行わせることによって計 1 6 0 ノズル分の印字幅を持ったハーフトーンの印字ブロックとなる。ここで各ブロックを 1 6 0 吐出口分の幅で記録する理由は次の通りである。

【 0 1 0 5 】

図 2 8 に示すように、例えば 1 2 8 個のノズルからなる記録ヘッド 3 2 を用いた場合には、この記録ヘッド 3 2 により記録されたパターンを CCD センサ 5 などと読取ると、記録紙の地色（例えば白）の影響により濃度データ A_n がだれる傾向を示す。従って、もし各ブロックを 1 2 8 吐出口でしか記録しなければ、端部吐出口の濃度データの信頼性がなくなる虞れがある。そこで、本実施例では 1 6 0 吐出口で印字し、ある閾値以上の濃度データを有効データとして扱い、有効データの中心を中心吐出口と見做し、その点から（吐出口数）/ 2（この場合 6 4）ずつ隔てた点のデータを、それぞれ第 1 吐出口、第 1 2 8 吐出口に対応させた。

【 0 1 0 6 】

なお、両端パターンを印字するノズル数は、特に 1 6 ノズルに限定されるものではない。本実施例においては、データ保存メモリの節約を目的とし、1 6 ノズルと決定した。

【 0 1 0 7 】

読取りパターンの印字が終了した後、出力された記録用紙 2 を図 2 6 の原稿台 1 にパターンを下向きにし、かつ同色の 4 ブロックが CCD センサ 5 の主走査方向に並ぶように置き、むらパターンの読取りを開始する。

【 0 1 0 8 】

不吐ノズル読取りに先立ち、まず図 2 6 の基準白色板 1 0 0 2 を用いて CCD センサ 5 のシェーディング処理が行われ、続いてむら読取りパターンの読取りが行われる。ここでいう 1 ラインは或る色の 4 ブロックを 1 度に読取る CCD センサの 1 主走査を指している。従って、1 ライン読取りで、ブラックのパターンが 4 ブロック分メモリに格納される。4 ブロックそれぞれの読取られたデータ（濃度データ）はメモリの或る定められたエリアに納まるように、記録紙上の定められた位置に印字されている。この読取ったデータの形は、普通は図 2 9 (a) のようになっている。ここで横軸がリーダのアドレス、縦軸が濃度を表す。先にも述べたように或る決まった濃度レベル以上の範囲を印字領域とするわけであるが、ここではスレッシュホールドを初めて超えた濃度のアドレス X_1 がある許容範囲の中に入っているかを確認する。リーダの読みははじめから印字開始位置が X で始まっていたとすると、 X_1 が $X \pm \Delta x$ の中にあるのかどうかを、さらには $X_1 + 160 \pm \Delta x$ の位置でデータがスレッシュホールド以下に落ちているかをチェックする。

【0 1 0 9】

これが満たされない場合、斜め置きの可能性があるのでエラーと判断し、やり直すか、もしくはデータ回転処理を行った後、再びチェックするようにする。このようにして、データとノズルの 1 対 1 の対応を行う。不吐ノズル検知は印字領域と判断された X_1 から X_2 までの範囲の濃度データを一面素づつ取出し不吐ノズル用のスレッシュホールド以下になっていないかをチェックする。

【0 1 1 0】

一般に図 2 9 (c) に示すように 1 ノズルのみが不吐出であったとき、その領域は白紙領域と同じ程度の濃度には下がらない。そこで本実施例では不吐ノズル検知用のスレッシュホールドを別に設け、印字領域内のデータがこれより低い場合に不吐出があると判断している。

【0 1 1 1】

ところで、ヘッド自体の状態が不安定の場合、吐出口が突発的に不吐出になってしまうこともある。

【0 1 1 2】

例えば、図 2 7 の 4 つの印字パターンのうち 4 つとも不吐出がある場合、これは完全な不吐出であるが、もし 1 つの領域以外には不吐出がなかった場合、不吐出がある部分は突発的なものと判断して、残りの部分のみ使用して計算を行うことにしても良いし、エラーとして再度印字から始めても良い。なお、不吐出のスレッシュホールドは特別に設けることなく、先に述べた印字領域用スレッシュホールドを少し高い位置に設けて、同時に検知することが可能である。

【 0 1 1 3 】

さて、これらデータは、不吐／むら演算回路 1 3 5（図 2 3）へと入力される。

【 0 1 1 4 】

本実施例における演算は、不吐ノズル決定処理であるが、むら補正の為の濃度比率決定処理についても併せて示す。

【 0 1 1 5 】

ここで、図 2 9（c）のような形でデータが実際に入力されたところから、図 3 0 を参照して順次説明していく。まず両端の立ち上がり位置 X 1，X 2 の平均を取り、印字領域の中心値を求める。ここを、ノズル列の中心部、即ち 6 4 番目と 6 5 番目のノズルの間であると判断する。従ってその中心部から 6 4 画素ずつ前後した位置にあるデータが 1 番ノズルと 1 2 8 番ノズルの濃度ということになる。これにより両端のつながり部分も含めた印字濃度 $n(i)$ が各ノズルで得られたことになる。ここで各ノズルに対する印字濃度 $n(i)$ が不吐ノズル検知用のスレッシュホールドよりも小さい場合には、そのノズルを不吐ノズルと確定し、そのノズルの濃度比率情報を $d(i) = 0$ と設定する。また、本実施例では、以下に示す濃度比の演算は行わない為に、その他のノズルの濃度比率情報を $d(i) = 1$ と設定している。

【 0 1 1 6 】

濃度比率情報の設定は、以下に示すように行うことができる。

【 0 1 1 7 】

不吐ノズルを除いた全ノズルの平均濃度 AVE を求め、その平均濃度に対する各ノズルの濃度比率 $d(i) = n(i) / AVE$ を各ノズルの濃度比率情報とす

るものである。

【0118】

しかし、この1画素分の幅しか持たない領域の濃度データをそのままノズルの濃度データとして用いてしまうのは大変危険である。何故なら、図31で示すように、読取り領域の1画素分には、両側のノズルから吐出されたドットによる濃度も含まれていることは確実であるし、どのノズルにおいても多少は左右どちらかによれていることは免れないからである。さらに、人間の目に映る濃度むらが注目画素を含む周囲の状況に応じて影響されることも加味するのが望ましい。

【0119】

従って実用的には各ノズルの濃度を決定する前に、図32に示すようにその画素と両側の画素を含めた3画素程度の濃度データ (A_{i-1} , A_i , A_{i+1}) の平均値を順次求めて、これをノズル濃度 $ave(i)$ とし、この値を用いて各ノズルの濃度比率情報 $d(i) = ave(i) / AVE$ とすることが好ましい。この濃度比率情報を用いて、後述する補正テーブルの作成が行われることになる。

【0120】

この濃度比率情報 $d(i)$ は、補正テーブル演算回路136 (図23参照) において処理され、各ノズルに対する補正テーブルが設定される。

【0121】

この決定式のテーブル番号を $T(i)$ とすると、

$T(i) = \#63$: $1.31 < d(i)$
$\#(d(i) - 1) \times 100 + 32$: $0.69 \leq d(i) \leq 1.31$
$\#1$: $0 < d(i) < 0.69$
$\#0$: $d(i) = 0$

である。ここでは、図24に示す様に64本の補正テーブル $\#0 \sim \#63$ が用意しており、テーブルナンバ $\#32$ を中心に少しずつ傾きを増加/減少させてある。

【0122】

テーブルナンバ $\#32$ は入力値と出力値が常に等しい傾き1の直線になっている。これが128個の吐出口の平均濃度を出す吐出口の取るべきテーブルである。

。その上下にふられた残りの曲線は、印字サンプルと等しい濃度 5 0 % (8 0 H) のところで # 3 2 を中心に 1 % 刻みでテーブルが存在するようになっている。従って上式で求められた $T(i)$ は常に 8 0 H の入力信号において濃度比率に一致した信号値変換が行われるわけである。また、# 0 は不吐ノズルに対応しており、その出力は全て 0 に設定してある。

【 0 1 2 3 】

このようにして $T(i)$ を 1 2 8 個求めたところで 1 ライン補正テーブル番号算出は終了する。

【 0 1 2 4 】

尚、本実施例においては、濃度比率決定処理は行っていない為、全てのノズルに対して # 0 または # 3 2 が算出されている。

【 0 1 2 5 】

以上で 1 ラインすなわち 1 色分の不吐ノズルおよびむら読取りと、そのデータから補正を行った各ノズル毎の補正テーブル番号の算出が完了し、これを 4 ライン分すなわち 4 色のヘッドに対して同様な処理を行う。4 色分の補正テーブル番号が算出されたら、次に補正テーブル番号保持部 1 3 7 の更新を行う。この中には記憶手段である記録ヘッド記憶情報 8 5 4 から読み込まれた補正テーブル番号が格納されており、ここで算出された最新の補正テーブル番号が、この補正テーブル番号保持部 1 3 7 及び記録ヘッド記憶情報 8 5 4 の内容に書き換えられる。

【 0 1 2 6 】

即ち、不吐／むら検出を行わなかった場合には、記録ヘッド記憶情報 8 5 4 に保持されていた補正テーブル番号が以下の処理に利用されることとなる。

【 0 1 2 7 】

データ変換演算回路 1 3 8 においては、出力する画像信号を前述した各ノズル毎の補正テーブルを使用して出力し、ヘッド毎の信号へと変換する。この処理のフローを図 9 に示す。

【 0 1 2 8 】

データ変換部 9 4 に入力した C, M, Y, K の画像信号は、実際に記録を行うノズルと対応づけられる。さらに記録を行う際に同一画素となる各色のデータが

選択され、一括して処理されることとなる。

【 0 1 2 9 】

ここで、各ノズル毎の濃度補正テーブルが参照され、データが変換される。このデータ変換については、補正テーブルが # 1 ~ # 6 3 の場合と # 0、すなわち不吐である場合との 2 つに大別される。

【 0 1 3 0 】

補正テーブルが # 1 ~ # 6 3 の場合には、入力信号がそのまま色別データ加算部へ送られる。

【 0 1 3 1 】

一方、補正テーブルが # 0 の場合、即ちそのノズルが不吐の場合には、それを補う為の補完データが作成される。例えば入力信号が C の場合には # C - K 補正テーブル、入力信号が M の場合には # M - K 補正テーブルを用いて B k データを作成する。またその入力信号が Y のときは B k データは作成せず、さらに B k の場合には # B k - c m y を用いて、C, M, Y それぞれのデータを作成することとなる。

【 0 1 3 2 】

この補完データは、本実施例においては、前述した様に明度がほぼ等しくなるように作成する。図 5 は入力値に対する各色の明度の出力値を示すグラフであり、このグラフを元に補完テーブルが作成してある。例えばシアン (C) のデータが「192」(8 b i t 入力) である場合、その明度は約 5 6 となっている。

【 0 1 3 3 】

一方、黒 (B k) において明度が約 5 6 となるのは 8 b i t 入力値がほぼ 5 6 であり (B k = 5 6)、この結果、C = 1 9 2 は B k = 5 6 に変換される。同様にして求めたマゼンタ (M) に対する黒 (B k) の補完テーブル (# M - K) も併せて図 6 に示す。

【 0 1 3 4 】

一方、イエロー (Y) に対する補完は、このイエロー (Y) の明度が常に高いことを考慮し、特に行わないこととする。また、黒 (B k) に対する補完は、C, M, Y 夫々を同じ割合で補完することとした。その結果得られた補完テーブル

を # B k - c m y とし て 図 6 に 示 す。

【 0 1 3 5 】

これら補完テーブルを使用して補完データを作成することとなるが、実際には記録するドット径と画素ピッチの関係も考慮することが望ましい。例えば、本実施例においては、記録するドット径は約 $95\mu\text{m}$ であり、画素ピッチは $63.5\mu\text{m}$ である。これは 100% 印字した時に多少の着弾ずれが生じて、エリアファクター 100% が得られるように設定してあることによる。

【 0 1 3 6 】

従って、例えば 1 ノズルのみ不吐の場合には、不吐ノズルに対する画素には、その両側の画素に記録したドットの影響がかなり及んでいることとなる。

【 0 1 3 7 】

換言すれば、不吐ノズルの部分に記録する補完されたドットは、その両側の画素に少なからず影響を及ぼすということになる。

【 0 1 3 8 】

これは、不吐ノズルが連続していなければ、補完するデータは明度との関係から求めた値よりも少なくてもよいということと等価である。

【 0 1 3 9 】

従って、本実施例においては、図 7 に示すような補完テーブルを使用した。

【 0 1 4 0 】

尚、本実施例では行っていないが、不吐ノズルが 1 個単独の場合、2 個連続してある場合、3 個連続してある場合、といった様に態様別に、夫々の態様に対して異なる補完テーブルを設定することも可能である。そうすることにより、より精密な明度を併せた補完を実施することが可能となる。

【 0 1 4 1 】

例えば、不吐ノズルが 1 個単独に発生している状態では、図 7 に示す補完テーブルを用い、また、不吐ノズルが連続する 2 個のノズルで発生しているような状態では、図 6 と図 7 の中間程度の補完テーブルを用い、また、不吐ノズルが 3 個連続して発生しているような場合は、連続する不吐ノズルの両端のノズルについては図 7 の補完テーブルを用い、中央の不吐ノズルは図 6 の補完テーブルを用い

るようにすることが好ましい。

【 0 1 4 2 】

ここで作成された補完データは、色毎にデータ加算部に送られる。

【 0 1 4 3 】

データ加算部では色毎にデータを保持する機能と演算処理する機能を備えていて、このデータ加算部に入力されたデータが初めてであるときは、そのままデータが保持される。また、既にデータが保持されている場合には、そのデータが加算される。また加算されたデータが 2 5 5 (F F H) を超えた場合には、2 5 5 として保持される。なお本実施例においては単純な加算処理を行っているが、必要に応じて、各種演算やテーブルを利用した処理を行っても良い。

【 0 1 4 4 】

C, M, Y, B k 全ての色に対してデータの加算処理が行われた後、このデータはデータ補正部に渡され、データ加算部のデータはリセットされ、次の画素の処理を待つこととなる。データ補正部に渡されたデータは、そのノズルの補正テーブル (# 0 ~ # 6 3) に従い変換され、一連のデータ変換の終了となる。

【 0 1 4 5 】

この様にして変換されたデータは、 γ 変換回路 9 5、2 値化処理回路 9 6 等を経て、画像が出力されることとなる。

【 0 1 4 6 】

この様にして得られた画像は、近づけて凝視すると、不吐の部分が認識できるが、全体としてほぼ良好なものであった。

【 0 1 4 7 】

(第 2 の実施例)

< ヘッドシェーディングによる処理 >

本実施例は、ヘッドシェーディング、所謂「濃度むら」補正の一連の動作のなかで、不吐ノズルの補正を行うものである。以下具体的に説明する。

【 0 1 4 8 】

本実施例も、前述した第 1 の実施例と同様のシステムで行われ、異なる点は、むら補正を行うことと、異なる色による補完データを作成しないことである。

【 0 1 4 9 】

この 2 点を中心に、以下データ変換処理、即ち、不吐ノズル／濃度むら測定部 9 3 とデータ変換部 9 4 の処理について説明する。

【 0 1 5 0 】

図 2 1 において、不吐ノズル／濃度むら測定部 9 3 での処理は、基本的に第 1 の実施例の場合と同様である。図 2 3 のブロック図に示すように、初めに不吐／むら読み取りパターンを印字し、次に CCD センサを用いてこの画像データを読み取り、加算、平均化等の処理を行って、図 3 0 に示すようなノズルと対応づけられた印字濃度 $n(i)$ を得ることができる。

【 0 1 5 1 】

さて、本実施例の理解を容易にするため、まず最初に濃度むら発生の基本的要因について説明する。

【 0 1 5 2 】

図 1 9 (a) は、理想的な記録ヘッド 3 2 での記録状態を拡大して示した模式図である。図中、6 1 はインクの吐出口を示し、この記録ヘッド 3 2 で記録した場合には均一なドロップ径（液滴径）でのインクスポット 6 0 が用紙上に整列して記録される。

【 0 1 5 3 】

尚、同図では所謂全吐（全吐出口が ON の状態）の場合を示したが、例えば、5 0 % 出力のようなハーフトーンの場合でも濃度むらは発生しない。

【 0 1 5 4 】

それに対し、図 1 9 (b) に示したケースでは、2 番目及び $(n-2)$ 番目の吐出口のドロップ 6 2、6 3 の径が他より小さく、また $(n-2)$ 番目と $(n-1)$ 番目については理想的着弾中心よりも、ずれた位置に記録されている。即ち、 $(n-2)$ 番目のドロップ 6 3 は中心よりも右上方に、また $(n-1)$ 番目のドロップ 6 4 は中心よりも左下方に偏って記録されている。

【 0 1 5 5 】

この様に記録された結果として、図 1 9 (b) に示した A 領域は薄い筋となって現われ、また B 領域も $(n-1)$ 番目と $(n-2)$ 番目の中心間距離がドロッ

ブ間の平均距離 l_0 よりも大きくなるため、結果的に他の領域よりも薄い筋となって現われる。一方、C 領域では、 $(n-1)$ 番目と n 番目の中心間距離が平均距離 l_0 よりも狭くなるため、他の領域よりも濃い筋となって現われることになる。

【 0 1 5 6 】

以上述べたように、濃度むらは主としてドロップ径のばらつきと中心位置からのずれ（これを一般に「よれ」と称する）に起因して現われるものである。

【 0 1 5 7 】

この濃度むらに対処するための手段として或る領域内の画像濃度を検出し、その検出値に基づいて、その領域内へのインク打込み量を制御するという方法が有効である。

【 0 1 5 8 】

例えば、図 2 0 (a) に示すように理想的な記録ヘッドによる 5 0 % のハーフトーン記録に対し、図 2 0 (b) に示すようなドロップ径の“ばらつき”や“よれ”のある記録ヘッドによる記録において、濃度むらが目立たないように実現するには次のようにする。即ち、1 例として図 2 0 (b) に示す破線 a 内領域での合計ドット面積を、図 2 0 (a) の領域 a の合計ドット面積に近づけることにより、図 2 0 (b) に示すような特性を有する記録ヘッドによる記録においても、肉眼では図 2 0 (a) と同等の濃度に感じられるようになる。

【 0 1 5 9 】

また、図 2 0 (b) の b 領域についても同様に行うことにより、濃度むらが實際上解消されることとなる。

【 0 1 6 0 】

なお、図 2 0 (b) は、説明を簡略化するために、濃度補正制御の処理結果をモデル化して示したもので、 α と β は補正用のドットを示している。

【 0 1 6 1 】

また、不吐ノズルに対しては、吐出されたドロップ径が限りなく「0」に近づいたものとして捉えることにより、このシステムを適用することが可能となる。

【 0 1 6 2 】

この観点から、各ノズルに対応した濃度比率データは実施例 1 の中で示したように、

【0163】

【数 1】

$$d(i) = ave(i) / AVE$$

$$ave(i) = (n(i-1) + n(i) + n(i+1)) / 3$$

$$AVE = \frac{128}{\sum_i} (n(i) / 128)$$

【0164】

とすることが重要となる。即ち、 i_0 のノズルが不吐の場合、 $n(i_0) = d(i_0) = 0$ と設定する。その為、不吐ノズルの両側のノズル i_0+1 、 i_0-1 においては、そのノズルの実効濃度 $ave(i_0+1)$ 、 $ave(i_0-1)$ は、 $n(i_0+1)$ 、 $n(i_0-1)$ に比べて大幅に小さな値となる。その結果、濃度比率情報 $d(i_0+1)$ 、 $d(i_0-1)$ が実質小さくなり、後述する補正テーブルにより、より高い濃度を出力するように設定され、不吐ノズルを補う役割を果すこととなる。従って、ノズル毎の実効濃度 $ave(i)$ を算出する計算式は、前に示した前後 3 画素の平均値だけに限られるものではなく、例えば、 $ave(i) = (2n(i-1) + 2n(i+1)) / 5$ というように適当な加重をかけた平均値を用いても良く、適宜選択することが可能である。

【0165】

この様に求められた濃度比率情報 $d(i)$ は、データ変換部 94 中の補正テーブル演算回路 136 にて処理され、各ノズルに対する補正テーブルが設定される。この処理は、第 1 の実施例で示したものと同一であり、詳しい説明は省略する。

【0166】

尚、図 24 に示す濃度補正テーブルは 64 本であるが、必要に応じて増減することができる。また出力する媒体やインクの特성에依じて、例えば、図 25 に示すような非線形の補正テーブルを使用することも出来る。

【 0 1 6 7 】

上述した様にして、全てのヘッドに対し補正テーブルを設定した後、補正テーブル番号保持部 1 3 7 及び記録ヘッド記憶情報 8 5 4 の内容の更新を行う。出力画像のデータ変換は、ここで設定された補正テーブルを利用してデータ変換演算回路 1 3 8 で行うこととなる。この変換は、第 1 の実施例とほぼ同様であるが、本実施例においては、異色による補完は行わない為、より簡略化されている。

【 0 1 6 8 】

その処理のフローは、図 9 における補正テーブルの判断（ステップ S 2 0 0 3）、異色データの作成（ステップ S 2 0 0 5）、データの加算（ステップ S 2 0 0 6）、の部分が省略された形となっている。このようにして補完処理されたデータは、必要に応じて γ 変換回路 9 5 を経て、2 値化処理回路 9 6 で 2 値化され、画像が出力されることとなる。

【 0 1 6 9 】

こうして得られた画像は、特にハイライト部において不吐の影響が殆ど見受けられない良好なものであった。

【 0 1 7 0 】

（第 3 の実施例）

<ヘッドシェーディングと異色による補完>

本実施例は、第 1 の実施例の異色を利用した不吐補完と第 2 の実施例のヘッドシェーディングによる不吐補完を組合わせた実施形態であり、第 1 の実施例、第 2 の実施例と同様のシステムで行うことが出来る。

【 0 1 7 1 】

以下本実施例の動作を示すデータ変換処理について説明する。

【 0 1 7 2 】

図 2 1、及び図 2 6 のブロック図において、不吐ノズル／濃度むら測定部 9 3 では、第 2 の実施例の場合と全く同様の動作、即ち、不吐／むら読取りパターンの印字、不吐／むら読取りパターンの読取り、不吐ノズルの検出及びノズル毎の印字濃度の算出、ノズル毎の濃度比率情報の算出が行われる。

【 0 1 7 3 】

この様に求められた濃度比率情報は、データ変換部 9 4 中の補正テーブル演算回路 1 3 6 にて、第 1 の実施例の場合と同様に処理され、各ノズルに対する補正テーブルが設定される。この設定は、補正テーブル番号保持部 1 3 7 及び記録ヘッド記憶情報 8 5 4 の内容を更新し、この内容がデータ変換演算回路 1 3 8 にて利用される。データ変換演算回路 1 3 8 における処理は、基本的に実施例 1 で示した処理（図 9 参照）と同様である。

【 0 1 7 4 】

異なる点は、注目するノズルが不吐である場合、即ち、補正テーブル番号が、# 0 である場合に、補完する為の異色の補完データ作成用となる異色補正テーブルの内容である。本実施例においては、ヘッドシェーディングによるノズル毎の濃度補正を、また不吐ノズルの両側のノズルは不吐を補うように補正を行う為、特に低印字デューティであるハイライト部では異色の補完は行わない方が好ましい。また、比較的高印字デューティのシャドウ部においても前述した不吐ノズルの両側のノズルによる補正効果がある為、実施例 1 の場合に比較して、異色による補完の程度は少なくても十分である。そこで本実施例においては、図 8 に示すような異色補完テーブルを用いて、データ変換処理を行った。

【 0 1 7 5 】

すなわち、前述のヘッドシェーディングの処理により、不吐出が発生したノズルに隣接する両側のノズルによりドットが多く記録されるため、異色の補完のために記録するドット数が少なくてすむ。例えば、図 4（f）は、補正テーブルのイメージを示す図であり、図 2 4 に示すような入力値に対して、不吐出のノズルに隣接するノズルは、補正を行わない場合（補正直線 4 a）に比較して、濃度を 1. 5 倍（補正直線 4 b）にする補正を行う。この補正は、図 4（a）、（b）、（d）に相当する。なお、図 4（a）、（b）、（c）、（d）に示す格子は、内部に 4 つのドットが記録される大きさを示している。よって図 4（a）は、一つの格子内に 1 つのドットが記録される低印字デューティの様なパターンを示している。

【 0 1 7 6 】

図 4 に示すドットを記録する記録ヘッドは、図の縦方向に沿ってノズルを配列

したものであり、ここでは上から 3 番目のドット位置に対応するノズルが府吐出になった場合を示している。実線で表される丸が正常なノズルにより記録されるドット位置を示し、また、細かい破線で表される丸が、不吐出のノズルにより、本来記録されるべきドットの位置を示している。また、粗い破線の丸は、補完のために記録されるドットを表している。この図からわかるように、不吐出が発生したノズルに隣接する両側のノズルは、1.5 倍記録されることが好ましいことが理解できる。

【0177】

しかしながら、ドットの密度が高い画像においては、白スジが目立ちやすくなる。特に、記録媒体によってはドットが小さく形成されるため、1/2 デューティを越えるような画像においても、白スジが目立ってしまう。このように、印字デューティが高い画像においては、不吐ノズルに対応する位置に、他の色のドットを記録することにより、欠落部分を目立ちにくくすることができる。よって、ここでは、2/3 デューティ（75%）以上のデューティの画像においては不吐ノズルに隣接するノズルについては 100% のデューティでドットを記録するとともに、不吐ノズルに対応する位置に他の色で補完するよう記録する。なお、不吐ノズルに隣接するノズルのみで欠落部分を目立ちにくくするためには、原理的には 100% 以上のデューティでドットを記録する必要があるが、不吐ノズルに対応する部分について他の色で補完しているため、不吐ノズルに隣接するノズルについては、記録するドット数を、100% のデューティまで少なくすることができる。

【0178】

この様にデータ変換を行い、画像を出力したところハイライト部からシャドウ部まで、ほぼ全域に亘り良好な画像を得ることができた。

【0179】

（第 4 の実施例）

本実施例は、前述の第 3 の実施例と比較して、以下の 2 点が異なっている。一つは不吐ノズルばかりでなく、それ以外の「よれ」の大きいノズルも含めて検知し、不吐ノズルとして扱う点であり、もう一つは、不吐ノズルの両側のノズル濃

度補正テーブルを修正する点である。この 2 点を中心に、以下に本実施例を説明する。

【 0 1 8 0 】

本実施例も前述した第 3 の実施例と同様のシステムで行っている。

【 0 1 8 1 】

本実施例における不吐ノズル／濃度むら測定部 9 3 においては、1. 不吐、よれ検知パターンの出力、2. 不吐、よれ検知、3. 濃度むらパターン出力、4. 濃度むら読取り、5. ノズル毎の印字濃度の算出、6. ノズル毎の濃度比率情報の算出、という一連の動作が行われる。

【 0 1 8 2 】

最初の不吐、よれ検知パターンは、不吐ノズル及びよれノズルが検知できるものであれば特に限定されるものではないが、本実施例においては、吐出状態を検知するために、図 1 0 に示す階段状のパターンを出力した。このパターンの左右の 5 0 % 印字部分を利用して、第 1 の実施例と同様に全体でのノズル位置を決定し、中央部の階段チャートで各ノズル毎にノズル位置と吐出位置の対応をとることとなる。階段部分を読取ったデータはその極大値がある位置とノズル位置とが比較される。

【 0 1 8 3 】

本実施例においては、チャートの読取りのサンプリングを記録密度と同じで行い、このノズルの位置に極大値がなかった場合には、不吐もしくはよれが大きいとしてそのノズルに # 0 の補正テーブルを設定し、他のノズルには # 3 2 の補正テーブルを設定して次のステップに移る。

【 0 1 8 4 】

次に、不吐ノズル、よれが大きいノズルを使用しないで、すなわち、前のステップで求めた補正テーブルを用いて、実施例 3 に示した濃度むら読取りパターンを出力し、濃度むら読取り、ノズル毎の印字濃度の算出、ノズル毎の濃度比率情報の算出を行った。

【 0 1 8 5 】

この様に、多少手間はかかるが、不吐ノズルばかりでなく、「よれ」の大きい

ノズルも検出して処理することにより、より精度の高い補正処理を行うことが可能となる。

【0186】

次にデータ変換部94での処理について説明する。

【0187】

図23に示す補正テーブル演算回路136において、各ノズル毎に濃度比率情報d(i)が読み込まれ、濃度補正テーブルが設定される。この決定式は、第3の実施例と同様である。但し本実施例においては、以下に示す修正操作を付加する。

【0188】

それは、不吐ノズル、即ち、#0の濃度補正テーブルが設定された場合、その両側のノズルの濃度補正テーブルを変更する。その変更は、図11のaで示すような関数を濃度補正テーブルに乗算し、その結果を不吐ノズルに隣接するノズルの濃度補正テーブルに再設定するというものである。

【0189】

例えば、図11中の#1の補正テーブルを持っていたノズルは、不吐ノズルの隣りであった場合に、#1'に変更するというものである。

【0190】

この様に、濃度補正テーブルを修正した後、第3の実施例と同様に、図12に示すような異色による補完テーブルを用いて、データ変換処理を行うというものである。

【0191】

本実施例における不吐補完の概念は、ハイライト部はヘッドシェーディングによる補正がメインであり、シャドウ部は異色による不吐補完がメインというものである。

【0192】

この様にして、データ変換を行い、画像を出力したところ、ほぼ全域に亘り良好な画像を得ることが出来た。

【0193】

なお、本発明は、特にインクジェット記録方式の中でも、インク吐出を行わせるために利用されるエネルギーとして熱エネルギーを発生する手段（例えば電気熱変換体やレーザ光等）を備え、前記熱エネルギーによりインクの状態変化を生起させる方式の記録ヘッド、記録装置において優れた効果をもたらすものである。かかる方式によれば記録の高密度化、高精細化が達成できるからである。

【 0 1 9 4 】

その代表的な構成や原理については、例えば、米国特許第 4 7 2 3 1 2 9 号明細書、同第 4 7 4 0 7 9 6 号明細書に開示されている基本的な原理を用いて行うものが好ましい。この方式は所謂オンデマンド型、コンティニュアス型の何れにも適用可能であるが、特に、オンデマンド型の場合には、液体（インク）が保持されているシートや液路に対応して配置されている電気熱変換体に、記録情報に対応して核沸騰を超える急速な温度上昇を与える少なくとも 1 つの駆動信号を印加することによって、電気熱変換体に熱エネルギーを発生せしめ、記録ヘッドの熱作用面に膜沸騰を生じさせて、結果的にこの駆動信号に一对一に対応した液体（インク）内の気泡を形成できるので有効である。この気泡の成長、収縮により吐出用開口を介して液体（インク）を吐出させて、少なくとも 1 つの滴を形成する。この駆動信号をパルス形状とすると、即時適切に気泡の成長収縮が行われるので、特に応答性に優れた液体（インク）の吐出が達成でき、より好ましい。このパルス形状の駆動信号としては、米国特許第 4 4 6 3 3 5 9 号明細書、同第 4 3 4 5 2 6 2 号明細書に記載されているようなものが適している。なお、上記熱作用面の温度上昇率に関する発明の米国特許第 4 3 1 3 1 2 4 号明細書に記載されている条件を採用すると、さらに優れた記録を行うことができる。

【 0 1 9 5 】

記録ヘッドの構成としては、上述の各明細書に開示されているような吐出口、液路、電気熱変換体の組合せ構成（直線状液流路または直角液流路）の他に熱作用部が屈曲する領域に配置されている構成を開示する米国特許第 4 5 5 8 3 3 3 号明細書、米国特許第 4 4 5 9 6 0 0 号明細書を用いた構成も本発明に含まれるものである。加えて、複数の電気熱変換体に対して、共通するスリットを電気熱変換体の吐出部とする構成を開示する特開昭 5 9 - 1 2 3 6 7 0 号公報や熱エネ

ルギの圧力波を吸収する開孔を吐出部に対応させる構成を開示する特開昭 5 9 - 1 3 8 4 6 1 号公報に基いた構成としても本発明の効果は有効である。即ち、記録ヘッドの形態がどのようなものであっても、本発明によれば記録を確実に効率よく行うことができるようになるからである。

【 0 1 9 6 】

更に、記録装置が記録できる記録媒体の最大幅に対応した長さを有するフルラインタイプの記録ヘッドに対しても本発明は有効に適用できる。そのような記録ヘッドとしては、複数記録ヘッドの組合せによってその長さを満たす構成や、一体的に形成された 1 個の記録ヘッドとしての構成の何れでもよい。

【 0 1 9 7 】

加えて、上例のようなシリアルタイプのもので、装置本体に固定された記録ヘッド、あるいは装置本体に装着されることで装置本体との電気的な接続や装置本体からのインクの供給が可能になる交換自在のチップタイプの記録ヘッド、あるいは記録ヘッド自体に一体的にインクタンクが設けられたカートリッジタイプの記録ヘッドを用いた場合にも本発明は有効である。

【 0 1 9 8 】

また、本発明の記録装置の構成として、記録ヘッドの吐出回復手段、予備的な補助手段等を付加することは本発明の効果を一層安定できるので、好ましいものである。これらを具体的に挙げれば、記録ヘッドに対してのキャッピング手段、クリーニング手段、加圧或は吸引手段、電気熱変換体或はこれとは別の加熱素子、或はこれらの組合せを用いて加熱を行う予備加熱手段、記録とは別の吐出を行う予備吐出手段を挙げることができる。

【 0 1 9 9 】

また、搭載される記録ヘッドの種類乃至個数についても、例えば単色のインクに対応して 1 個のみが設けられたものの他、記録色や濃度を異にする複数のインクに対応して複数個数設けられるものであってもよい。即ち、例えば記録装置の記録モードとしては黒色等の主流色のみの記録モードだけではなく、記録ヘッドを一体的に構成するか複数個の組合せによるか何れでもよいが、異なる色の複色カラー、または混色によるフルカラーの各記録モードの少なくとも一つを備えた

装置にも本発明は極めて有効である。

【 0 2 0 0 】

【発明の効果】

不吐出したドットにより生ずる白すじ等の画像のむらを解消すると共に、これによって、不吐出が発生した場合でも、これらのむらを人間の目では認識できなくし、インクジェットヘッドのコストアップを抑制し、更には、プリント速度の高速化を可能とするという効果を呈する。

【図面の簡単な説明】

【図 1】 印字画像の欠落状況、補完状況を示す模式図及び明視距離と欠落幅の関係を示すグラフ

【図 2】 低印字 *duty* も高印字 *duty* も全て不吐ヘッドのノズル部を *Bk* だけで補完する方法を示すブロック図

【図 3】 (a)、(b) は、補完手段の構成を示すブロック図

【図 4】 (a)、(b)、(c)、(d)、(e)、(f) は、1 画素に 1 ドットの画像設計の場合の例を示す説明図

【図 5】 入力値に対する各色の明度の出力値を示すグラフ

【図 6】 異色による補完のための変換の例を示すグラフ

【図 7】 異色による補完のための変換の例を示すグラフ

【図 8】 異色による補完のための変換の例を示すグラフ

【図 9】 データ変換演算回路の処理を示すフローチャート

【図 10】 不吐／よれ検知における階段状出力パターンの例を示す説明図

【図 11】 関数 *a* を乗算した濃度補正テーブルの例を示すグラフ

【図 12】 異色による補完のための変換の例を示すグラフ

【図 13】 本実施例におけるインクジェット記録装置の例としてのカラー複写機の構成を示す側断面図

【図 14】 CCD ラインセンサ (受光素子) の詳細説明図

【図 15】 インクジェットカートリッジの外観斜視図

【図 16】 プリント基板 85 の詳細を示す斜視図

【図 17】 (a)、(b) プリント基板 85 上の要部回路構成を示す説

明図

【図 1 8】 発熱素子 8 5 7 の時分割駆動チャートの例を示す説明図

【図 1 9】 (a) は、理想的な記録ヘッドでの記録状態を示す模式図、(b) は、ドロップ径のばらつき、よれの有る状態を示す模式図

【図 2 0】 (a) は、理想的な記録ヘッドによる 5 0 % ハーフトーンの状態を示す模式図、(b) は、ドロップ径のばらつき、よれの有る 5 0 % ハーフトーンの状態を示す模式図

【図 2 1】 本実施例における画像処理部の構成例を示すブロック図

【図 2 2】 γ 変換回路 9 5 の入・出力関係を示すグラフ

【図 2 3】 データ処理部 1 0 0 の機能を示す要部構成例ブロック図

【図 2 4】 ノズルに対する濃度補正テーブルの例を示すグラフ

【図 2 5】 ノズルに対する非線形濃度補正テーブルの例を示すグラフ

【図 2 6】 インクジェット記録装置本体の外観斜視図

【図 2 7】 むら読取りパターンの印字出力状況説明図

【図 2 8】 1 2 8 個のノズルからなる記録ヘッドによる記録パターンの例を示す説明図

【図 2 9】 (a)、(b)、(c) は、読取った印字濃度データのパターンを示す説明図

【図 3 0】 ノズル対応印字濃度のパターンを示す説明図

【図 3 1】 読取り領域の画素の状況を示す説明図

【図 3 2】 画素の濃度データ説明図

【符号の説明】

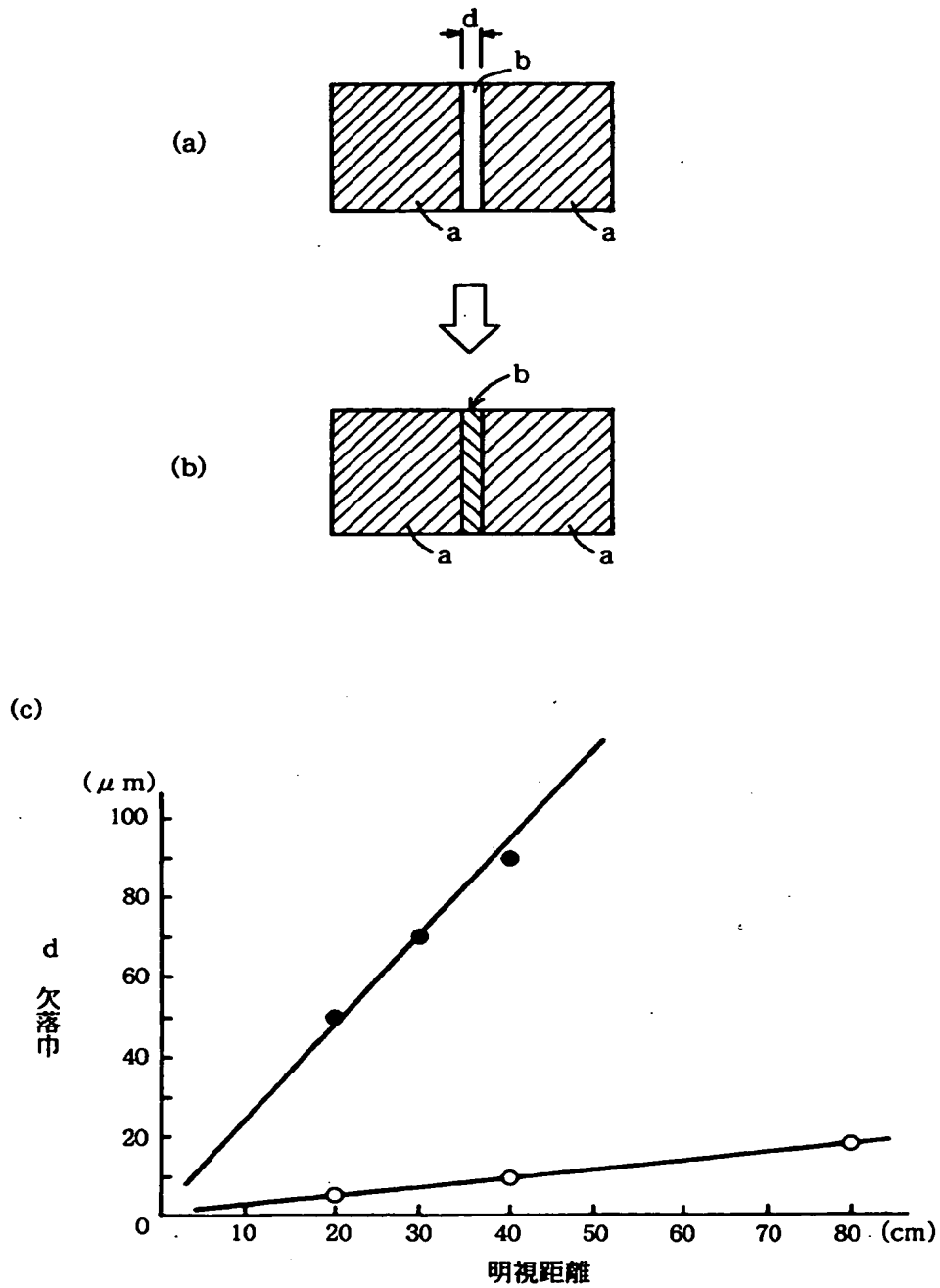
- 1 プラテンガラス
- 2 原稿
- 3 ランプ
- 4 レンズアレイ
- 5 CCDラインセンサ（受光素子）
- 7 主走査キャリッジ
- 8 主走査レール

- 9 副走査ユニット
 - 1 0 光学枠
 - 1 1 副走査レール
 - 1 3 信号ケーブル
 - 1 4 挟持部（くわえ部）
 - 1 6 主走査モータ
 - 1 7、3 6 主走査ベルト
 - 1 8 副走査ベルト
 - 1 9 副走査モータ（リーダ部 2 4 の）
 - 2 3 副走査信号ケーブル
 - 2 4 リーダ部
 - 2 5 記録紙カセット
 - 2 6 電装ユニット
 - 2 7 給紙ローラ
 - 3 2 インクジェットヘッド（記録ヘッド）
 - 3 4 プリンタ主走査キャリッジ
 - 3 7 主走査モータ（プリンタ部 4 4 の）
 - 3 9 プリンタ信号ケーブル
 - 4 4 プリンタ部（インクジェットプリンタ）
 - 4 5 外装板
 - 4 6 圧着板
 - 4 7 排紙トレー
 - 8 5 プリント基板
 - 9 0 画像データ信号
 - 9 1 シェーディング補正回路
 - 9 2 色変換回路
 - 9 3 不吐ノズル／濃度むら測定部
 - 9 4 データ変換部
 - 9 5 γ 変換回路

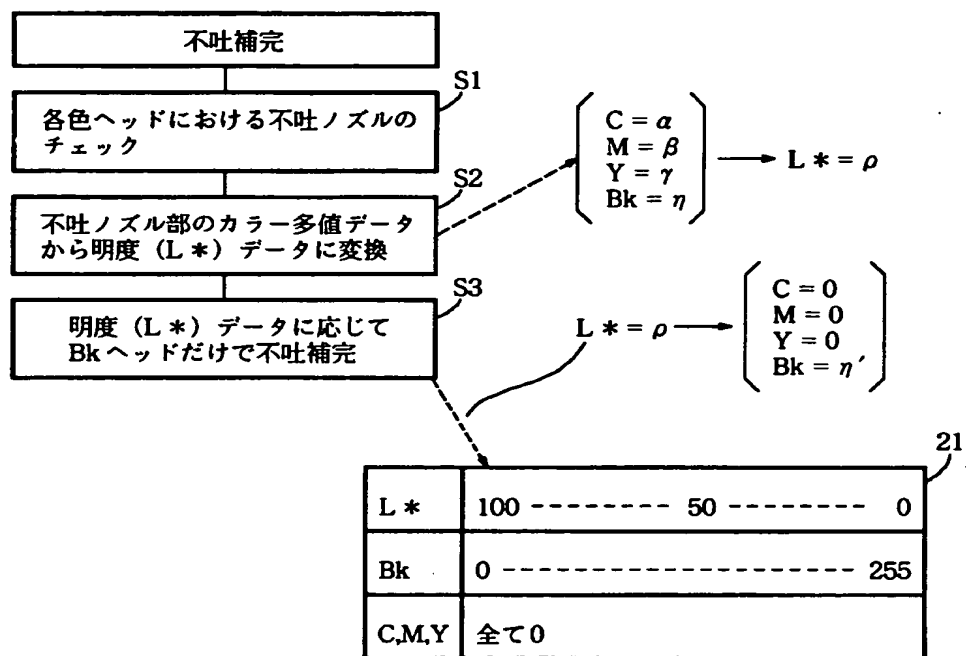
- 9 6 2 値化処理回路
- 1 0 0 データ処理部
- 8 5 4 記録ヘッド記憶情報

【書類名】 図面

【図 1】

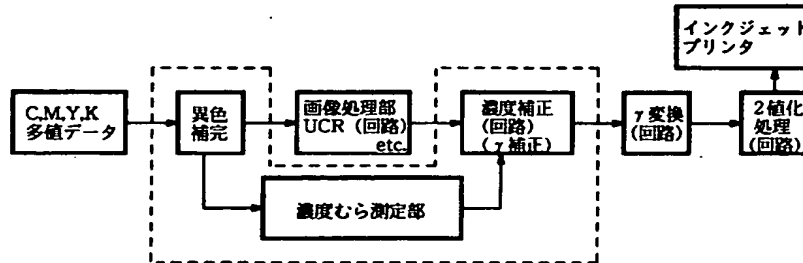


【図 2】

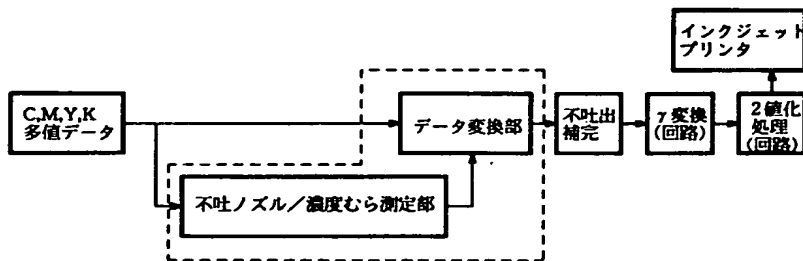


【図 3】

- (a) 異色補完された濃度一様（50％）のハーフトーンパターンを印字し
そのむらを測定して、ヘッドシェーディングを行なう



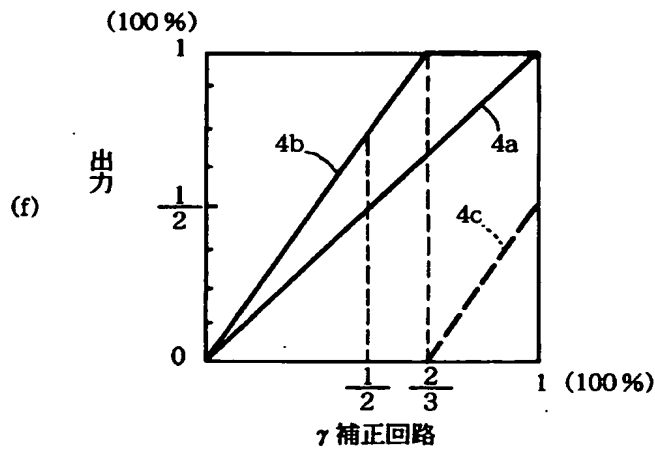
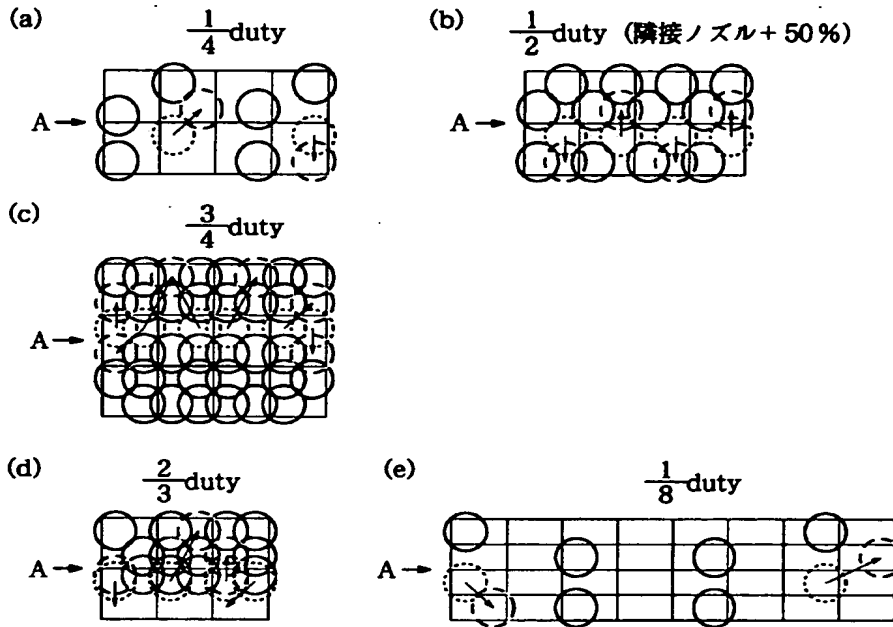
- (b) 濃度一様（50％）のハーフトーンパターンを印字して
そのむらを測定かつ不吐出を検知するヘッドシェーディングを行ない
かつ不吐出補完を行なう



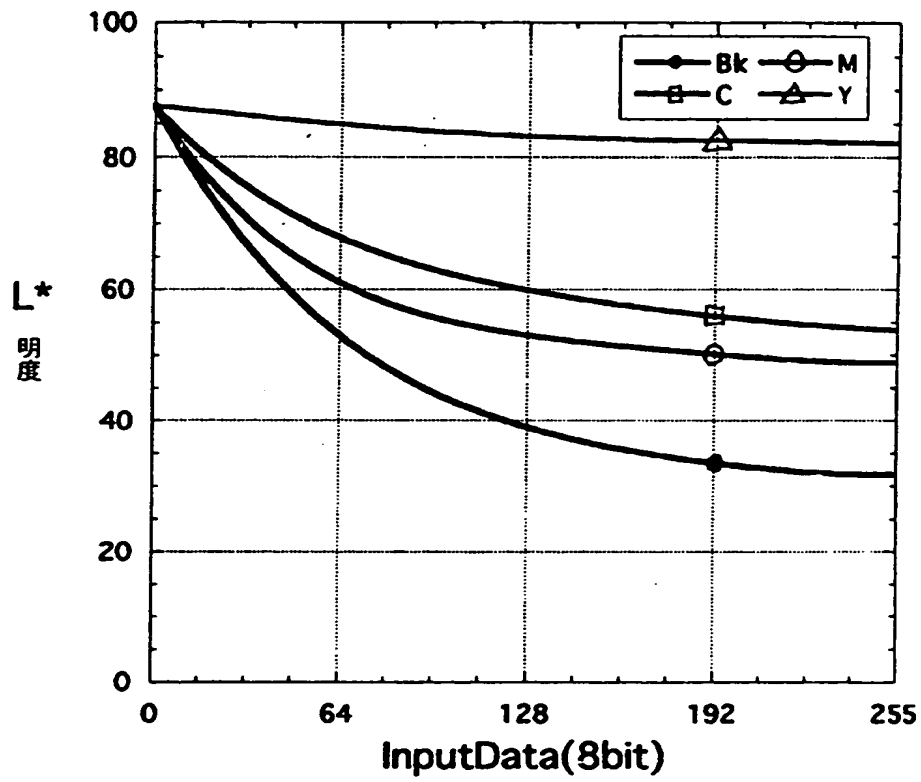
(a) における不吐出補完のための不吐出ノズルデータはあらかじめヘッドの出荷検査時に
ヘッド内へのEEPROMに書き込んでおいても構わないしあるいは
濃度むら測定時不吐出ノズルを検知しても構わない

【図 4】

(○) は補完されるドットの位置である

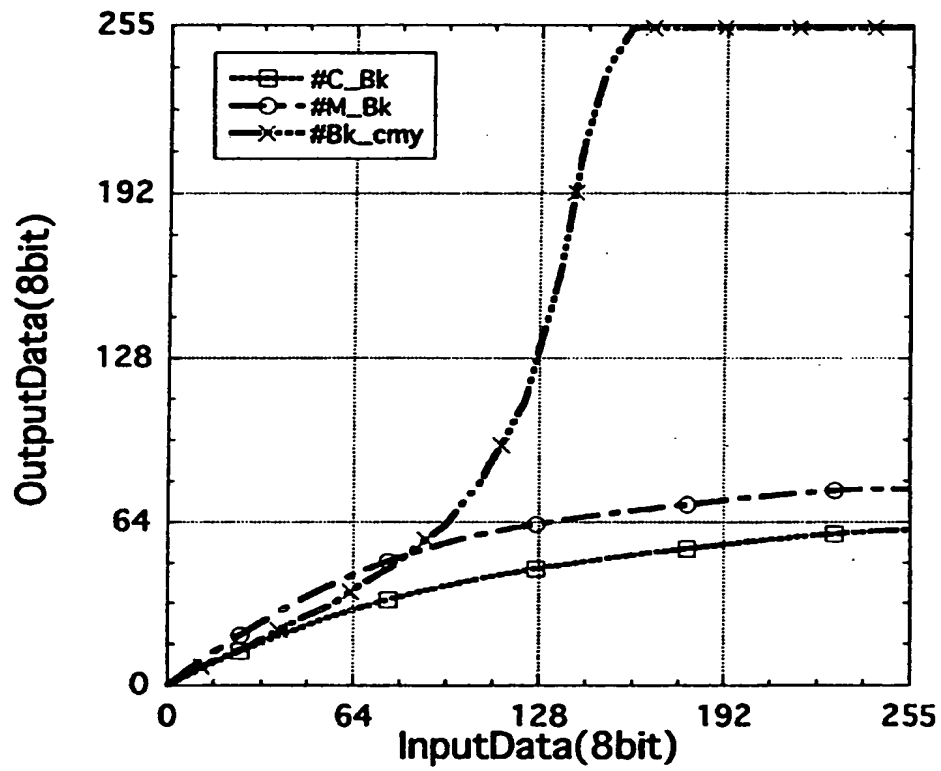


【図 5】



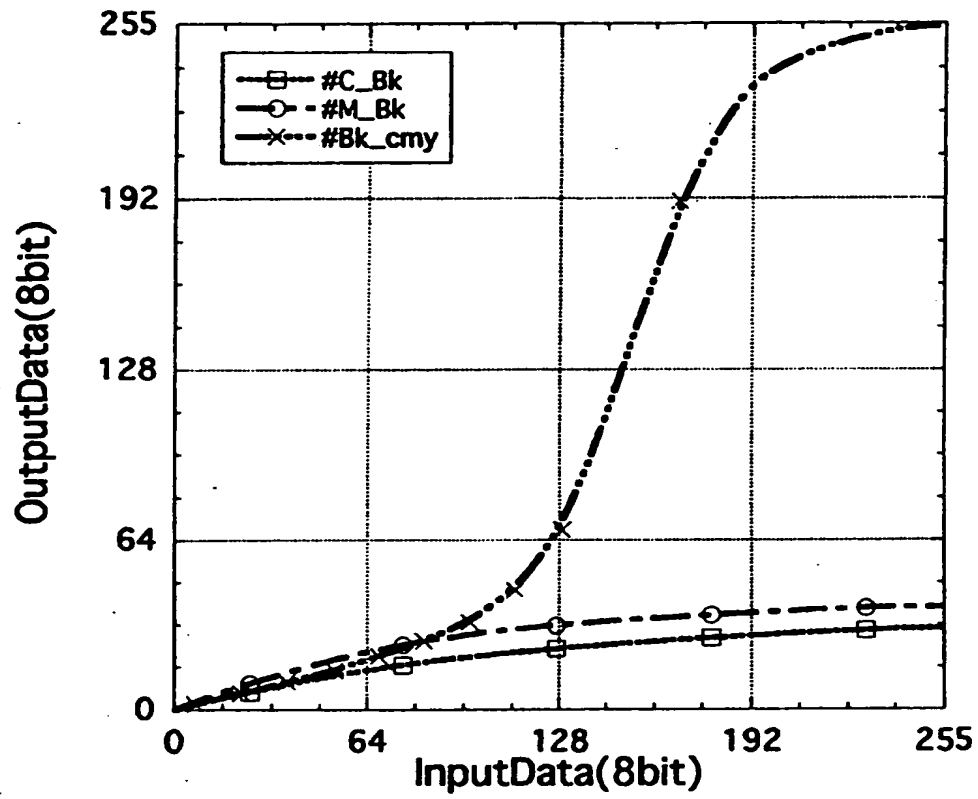
【図 6】

異色による補完のための変換の例を示すグラフ

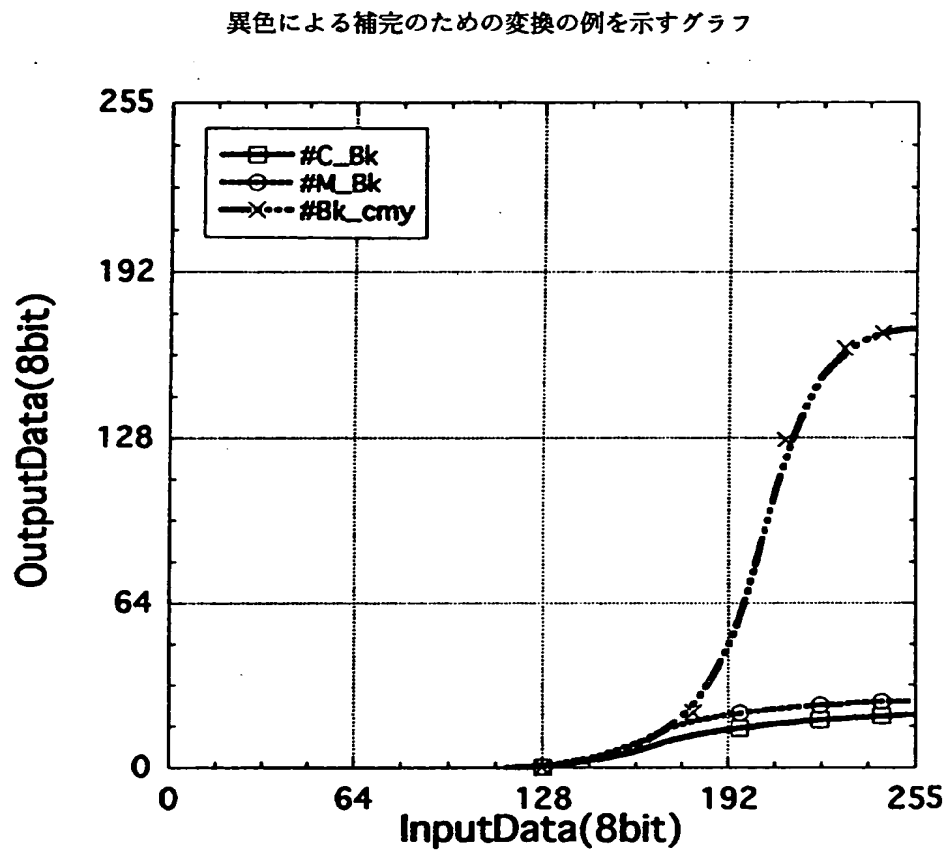


【図 7】

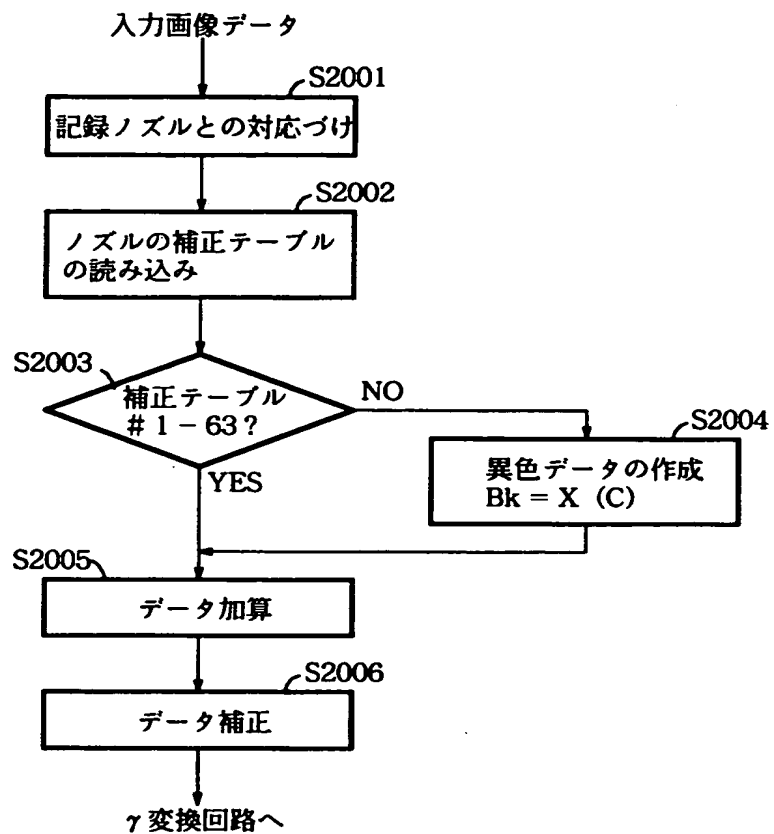
異色による補完のための変換の例を示すグラフ



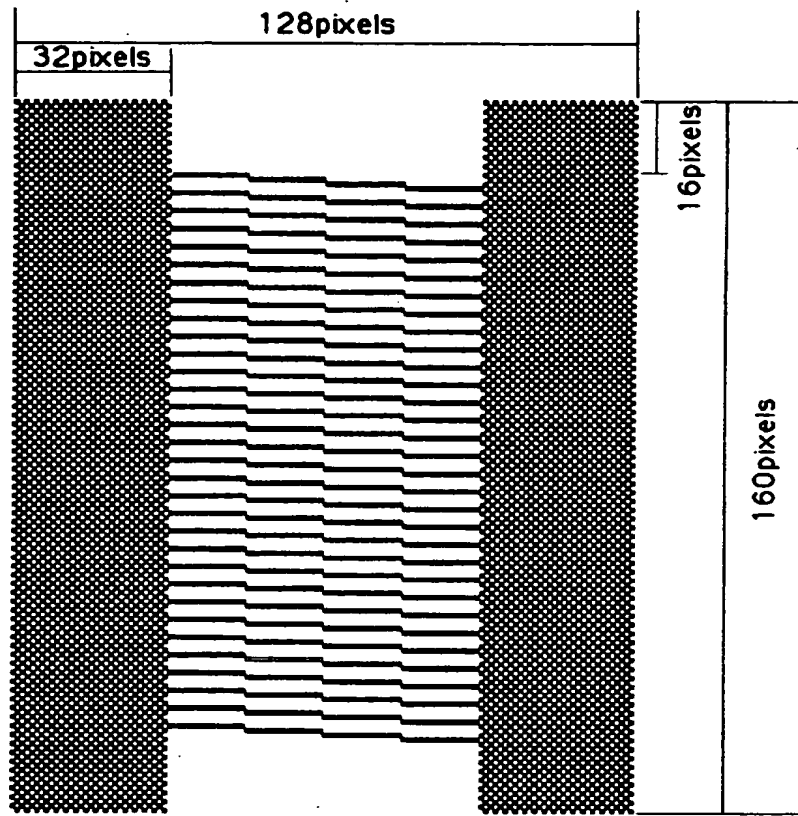
【図 8】



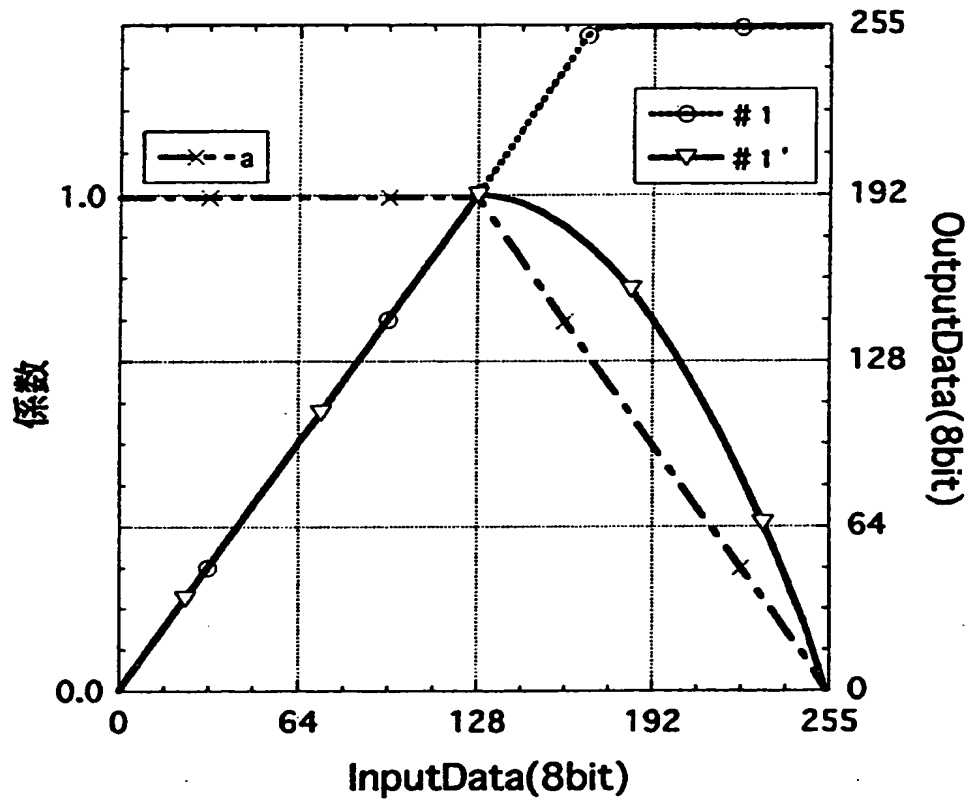
【図 9】



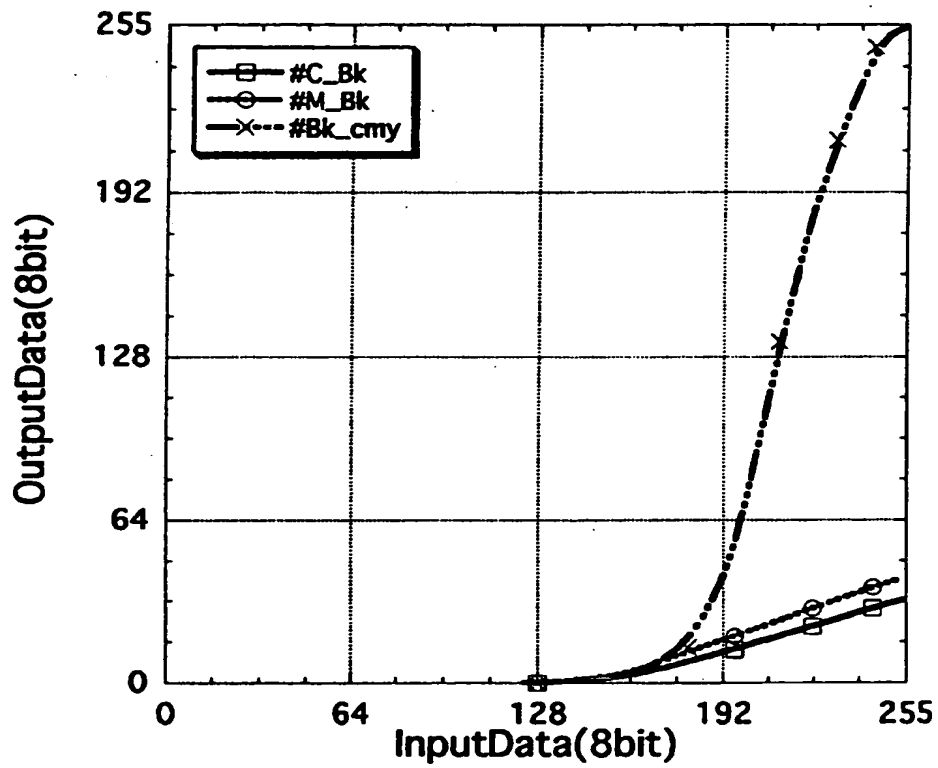
【図 1 0】



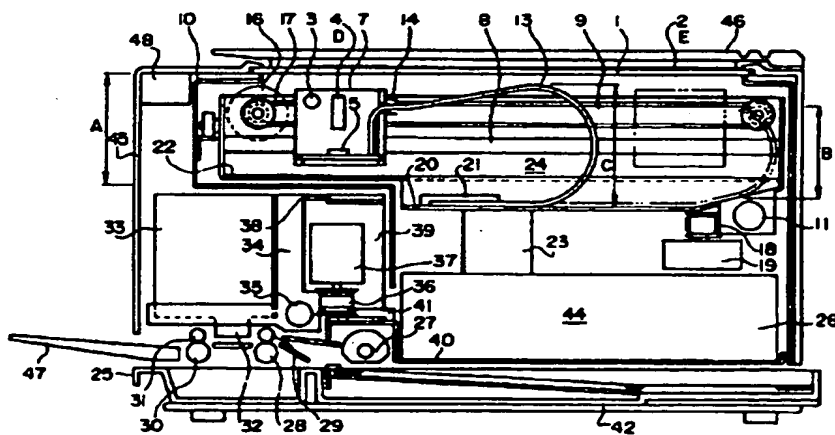
【図 1 1】



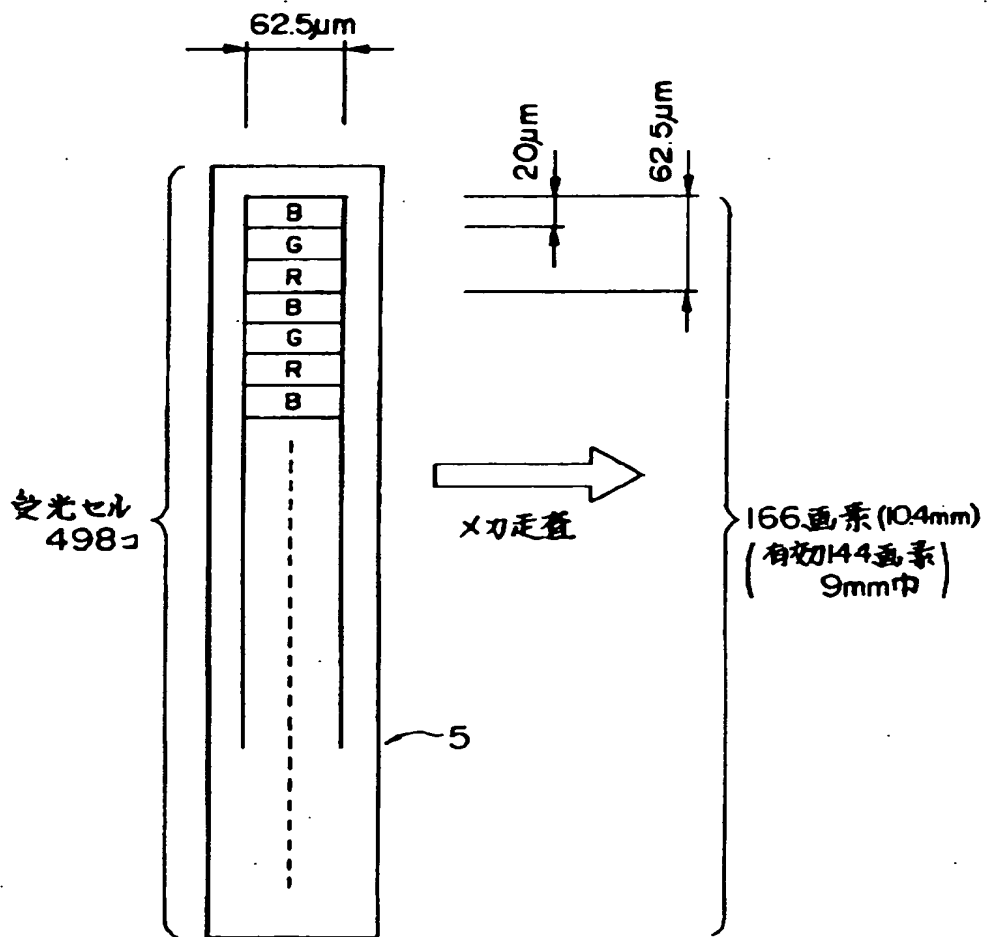
【図 1 2】



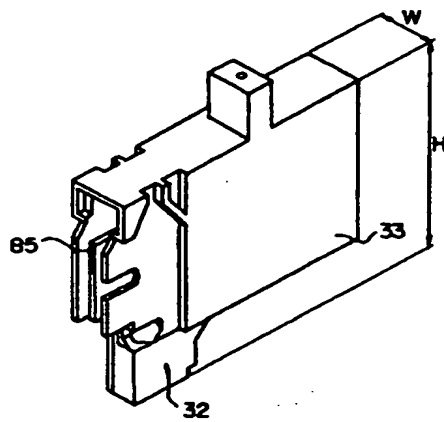
【図 1 3】



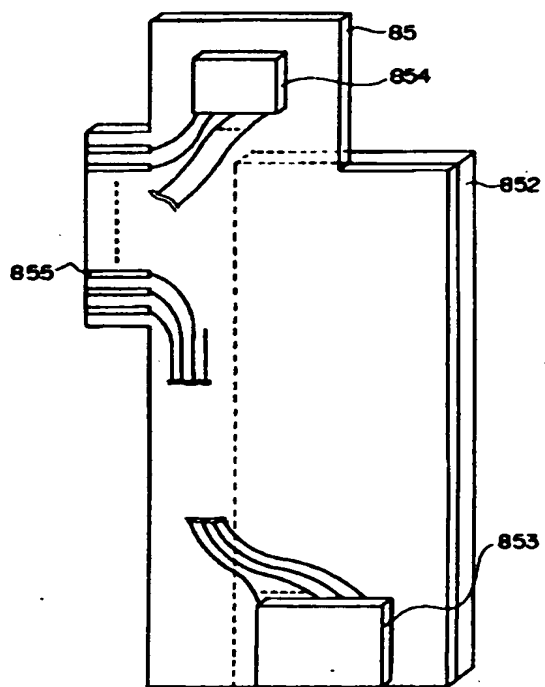
【図 1 4】



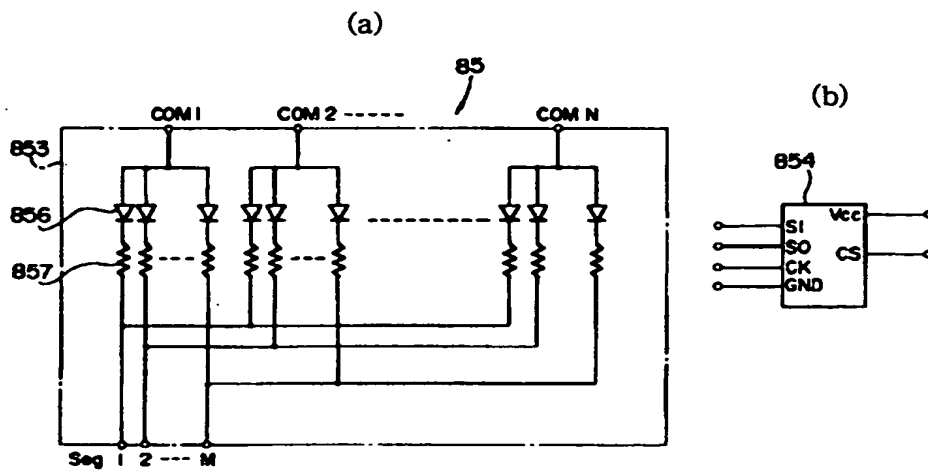
【図 1 5】



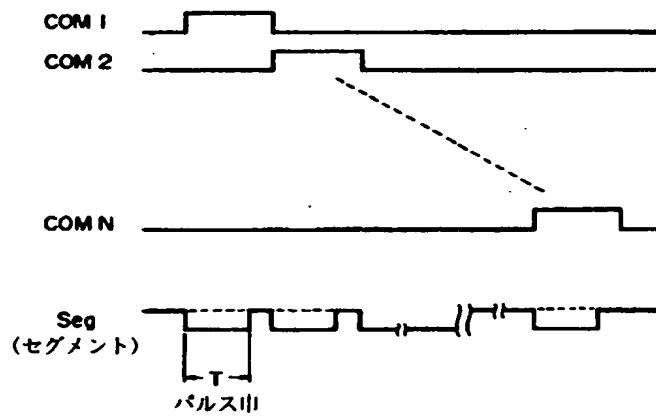
【図 1 6】



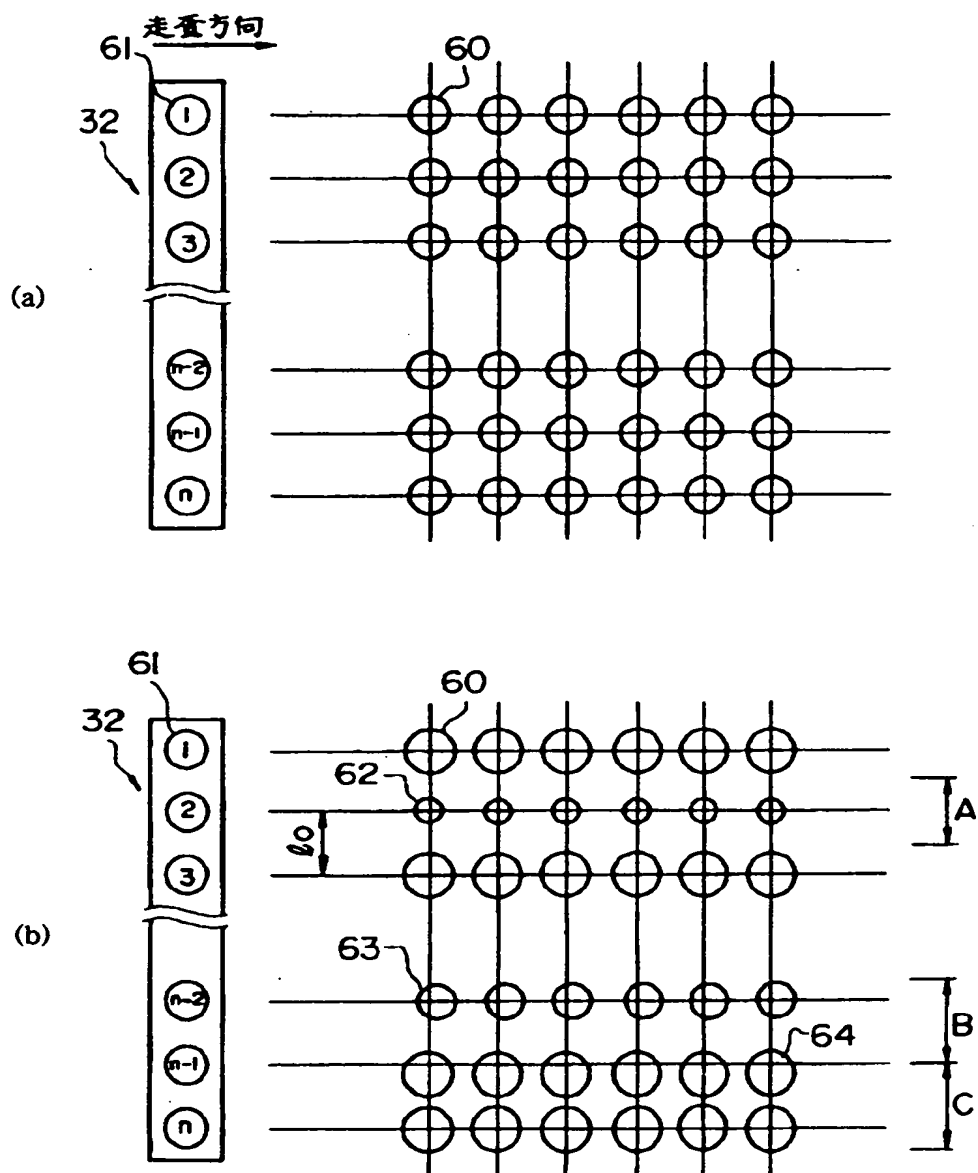
【図 1 7】



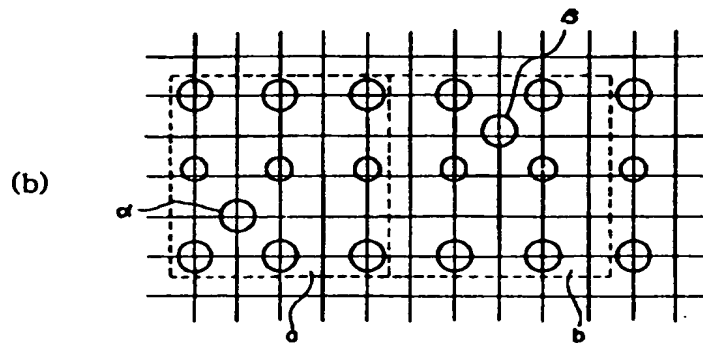
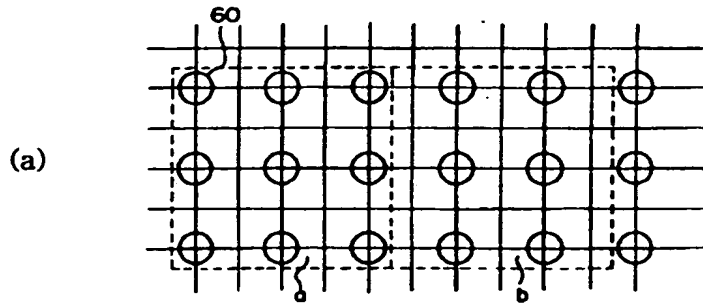
【図 1 8】



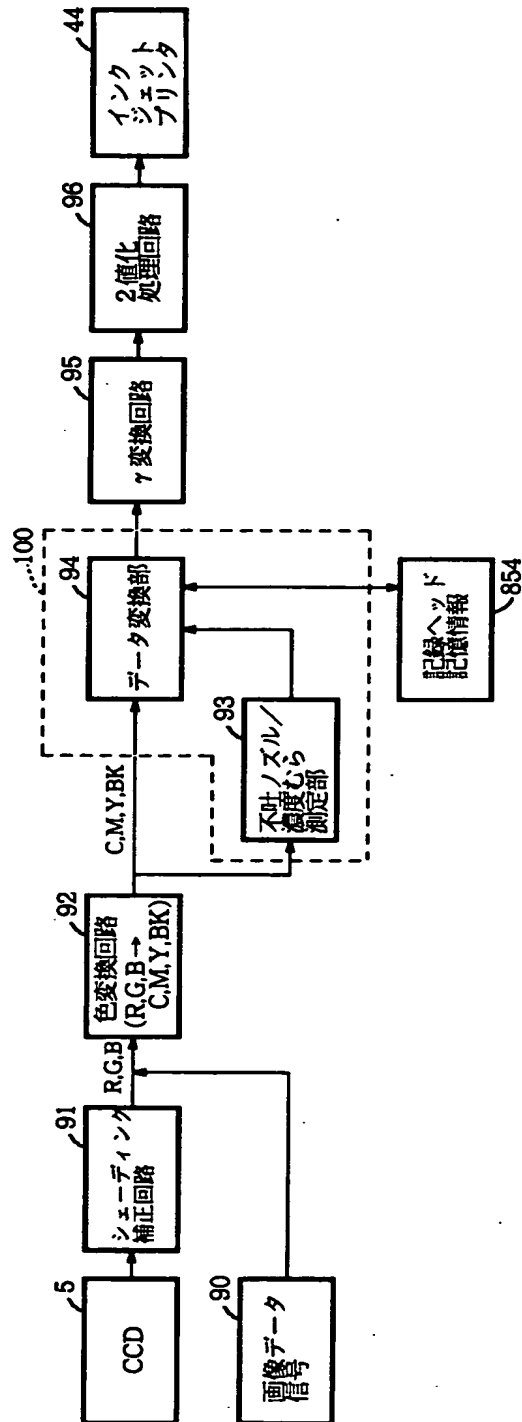
【図 1 9】



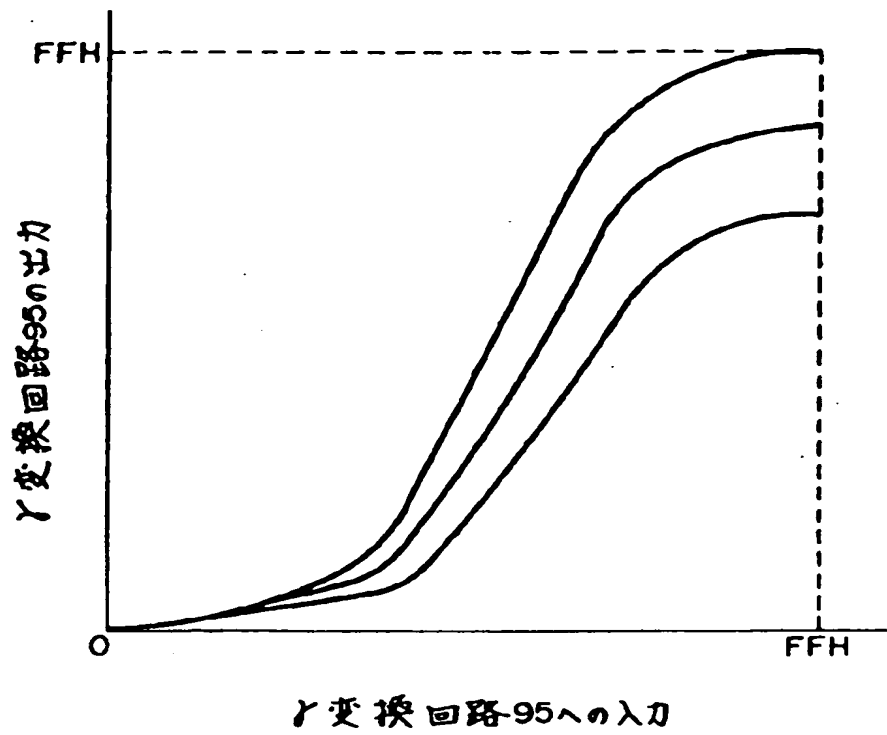
【図 2 0】



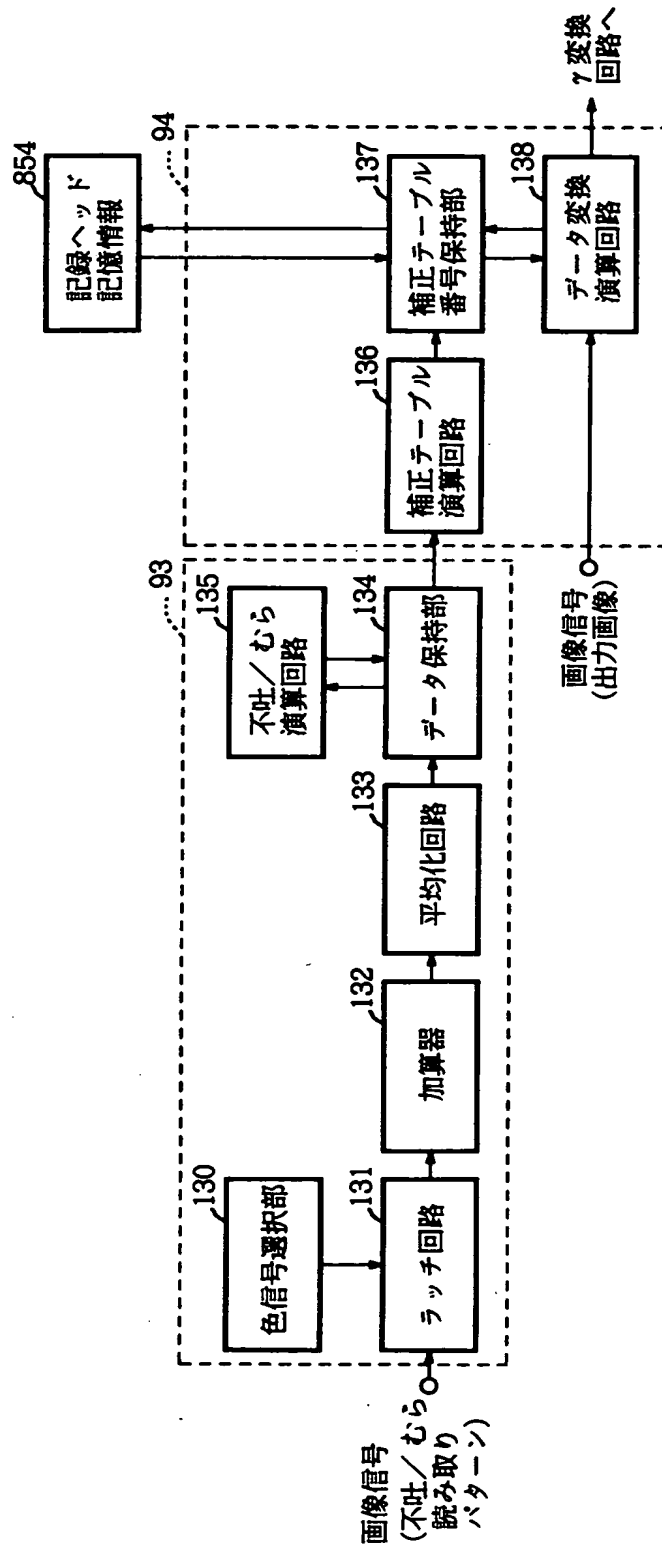
【図 2 1】



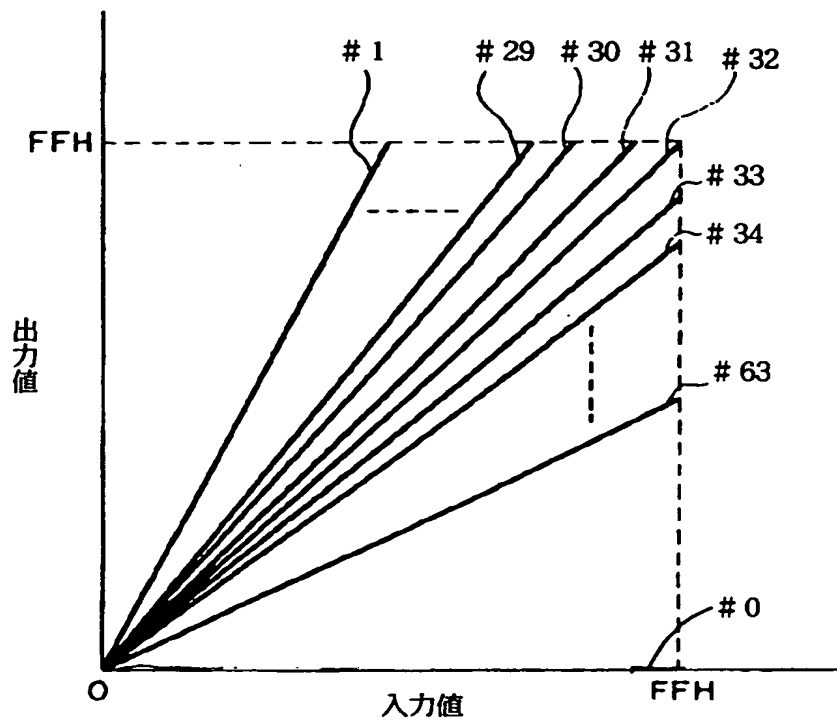
【図 2 2】



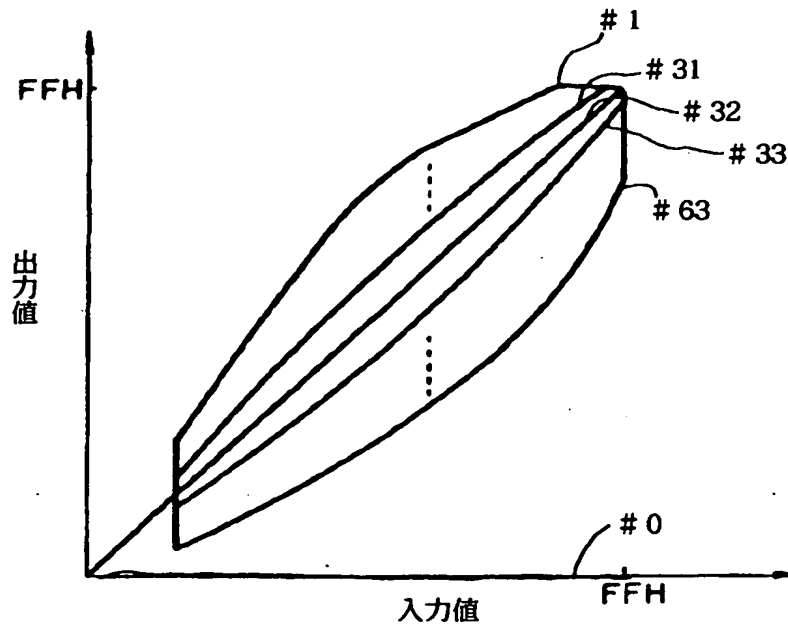
【図 2 3】



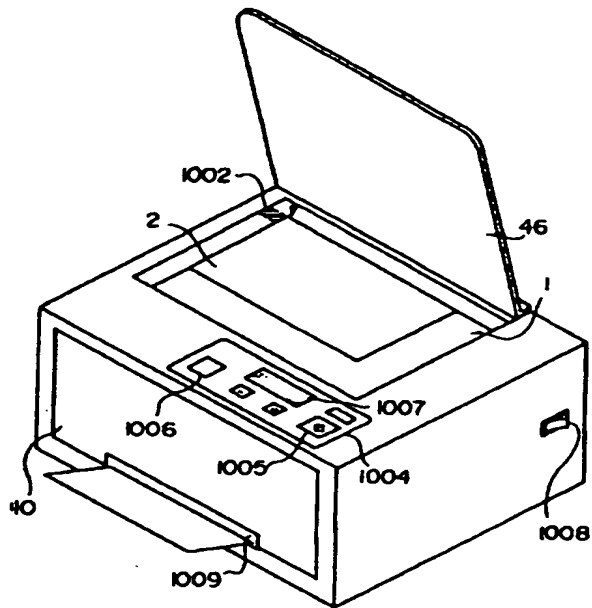
【図 2 4】



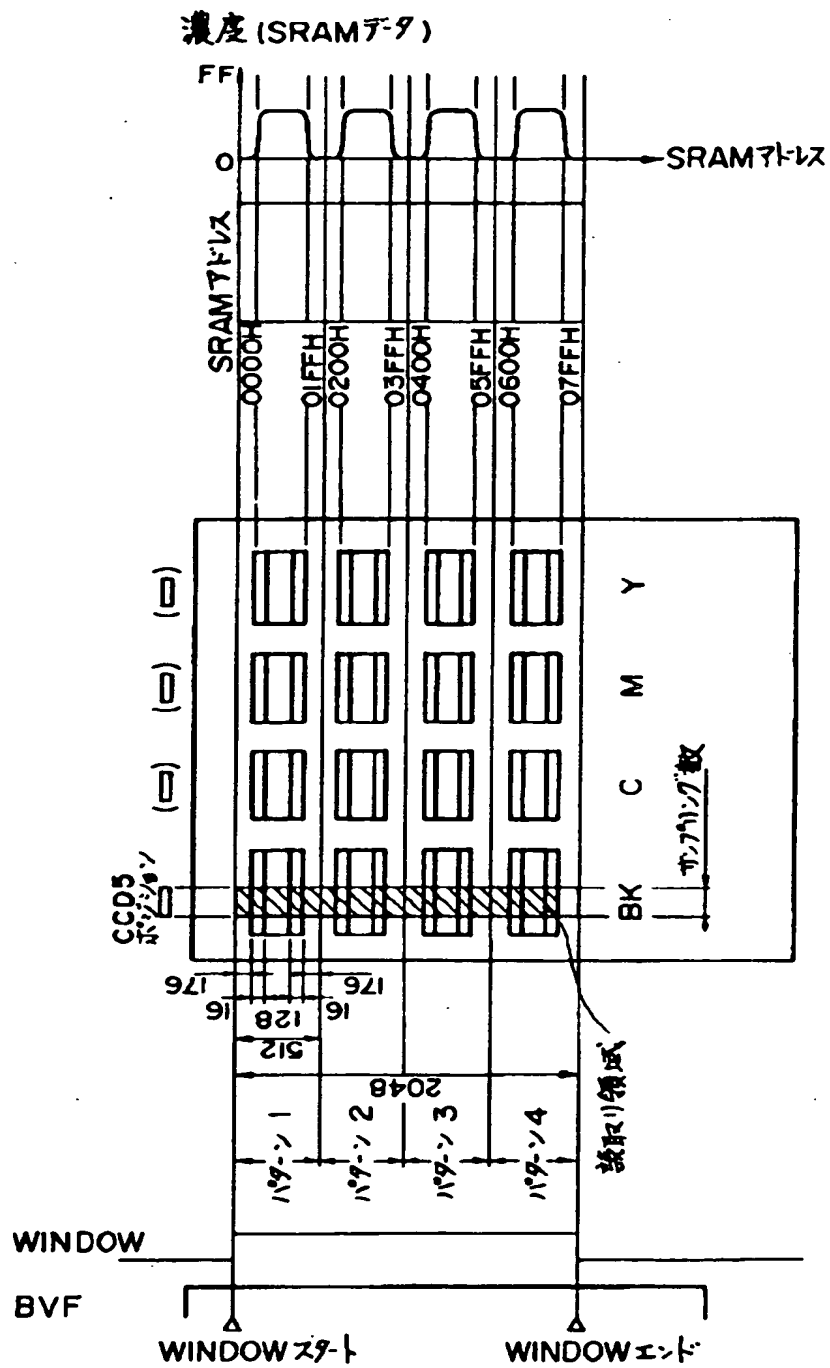
【図 2 5】



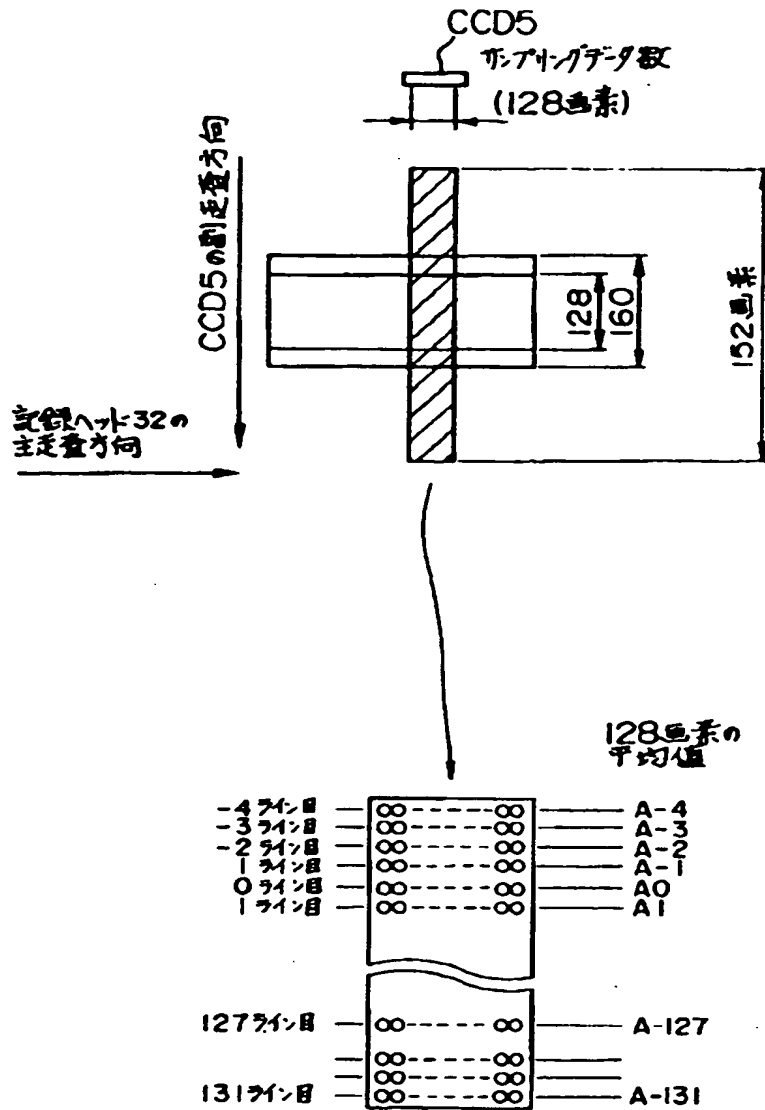
【図 2 6】



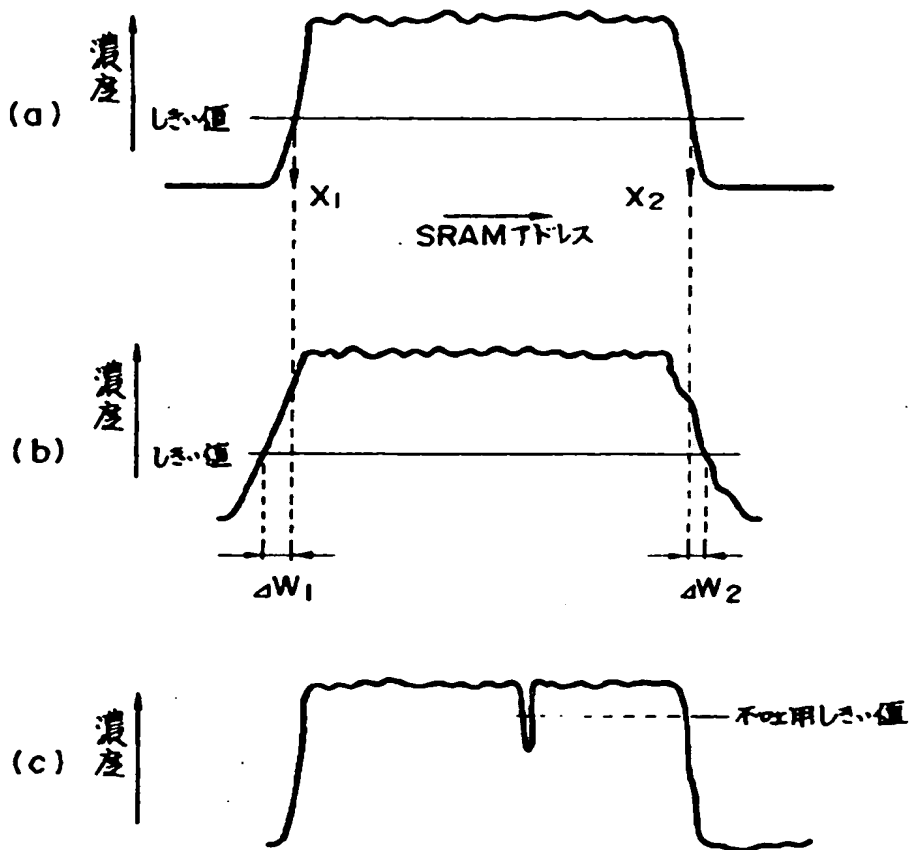
【図 2 7】



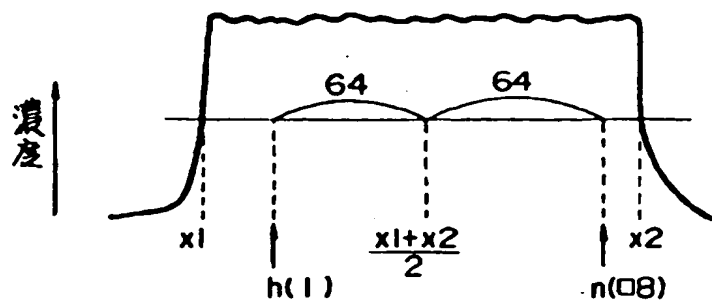
【図 2 8】



【図 29】



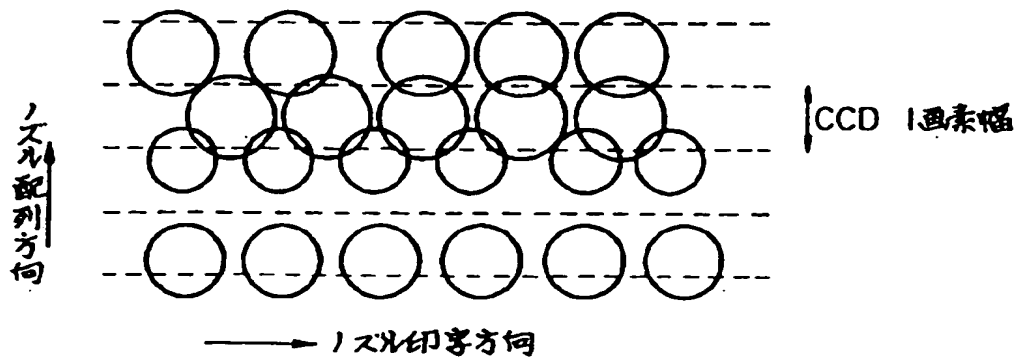
【図 30】



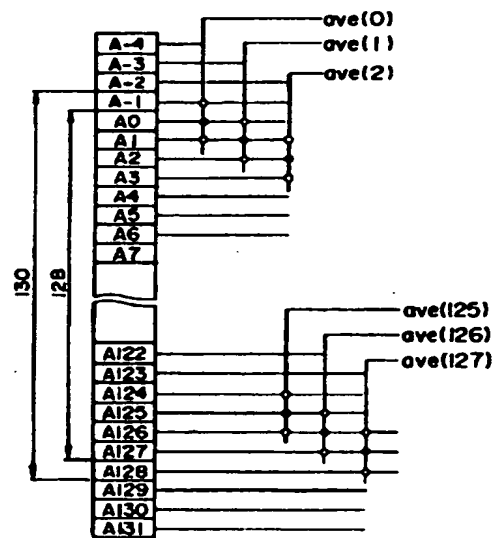
$$AVE = \frac{1}{128} \sum_{i=1}^n n(i)$$

$$ave(i) = \{n(i-1) + n(i) + n(i+1)\} / 3$$

【図 3 1】



【図 3 2】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 不吐出したドットにより生ずる白すじ等の画像のむらを解消すると共に、これらのむらを人間の目では認識できなくし、記録ヘッドのコストアップを抑制し、更には、プリント速度の高速化を可能とする記録装置及び記録方法並びに記憶媒体の提供。

【解決手段】 複数の記録素子を配列した記録ヘッドを用い、記録媒体上にカラー画像の記録を行う記録装置において、画像データに応じて前記記録ヘッドの複数の記録素子を駆動して記録媒体上に画像を記録する記録ヘッド駆動手段と、前記複数の記録素子の内、記録動作を行わない記録素子による記録画像の欠陥を補完するための、夫々異なる手法により補完を行う複数の補完手段と、記録される画像に応じて前記複数の補完手段を選択的に用い、補完記録制御操作を司る制御手段と、を有することを特徴とする。

【選択図】 図 2 1

認定・付加情報

特許出願の番号	特願2001-124239
受付番号	50100591202
書類名	特許願
担当官	第二担当上席 0091
作成日	平成13年 4月26日

<認定情報・付加情報>

【特許出願人】

【識別番号】	000001007
【住所又は居所】	東京都大田区下丸子3丁目30番2号
【氏名又は名称】	キャノン株式会社

【代理人】

申請人

【識別番号】	100066061
【住所又は居所】	東京都港区新橋1丁目18番16号 日本生命新 橋ビル3階
【氏名又は名称】	丹羽 宏之

【選任した代理人】

【識別番号】	100094754
【住所又は居所】	東京都港区新橋1丁目18番16号 日本生命新 橋ビル3階
【氏名又は名称】	野口 忠夫

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号 [000001007]

1. 変更年月日 1990年 8月30日

[変更理由] 新規登録

住 所 東京都大田区下丸子3丁目30番2号
氏 名 キヤノン株式会社